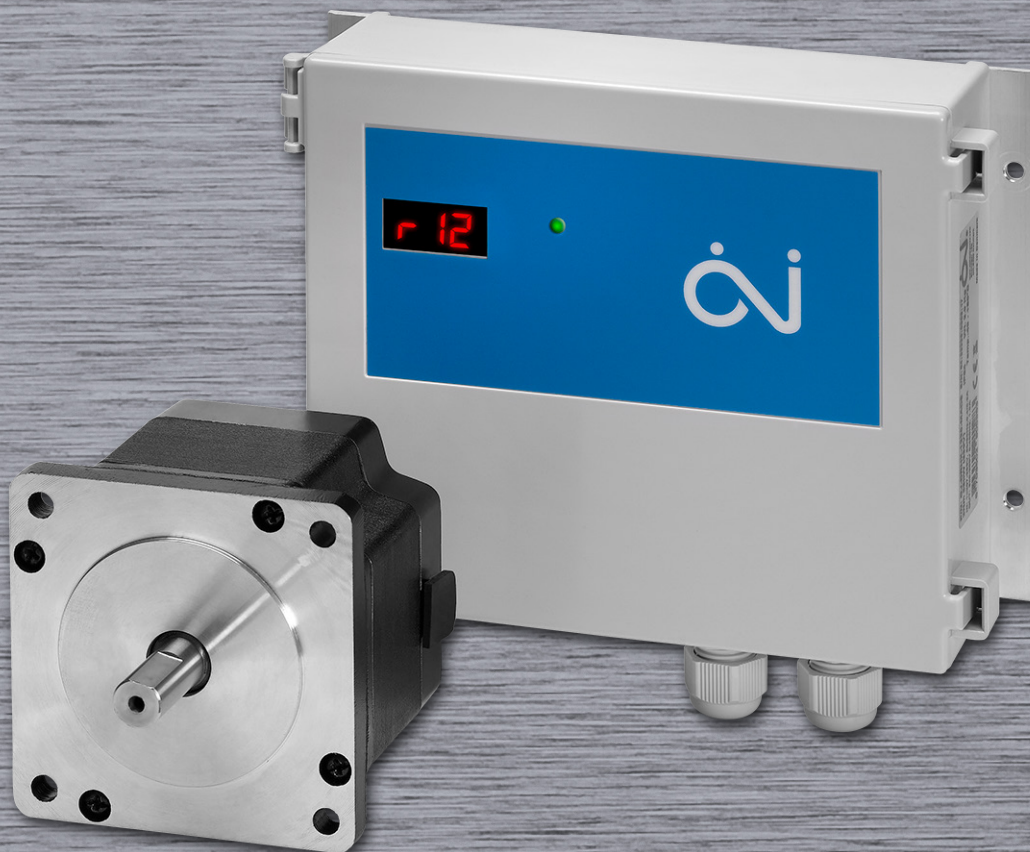


BRUKSANVISNING

OJ-DRHX



67821B 05/20 (BCH) © 2020 OJ Electronics A/S

OJ-DRHX 1-8Nm

EN DRIVENHETSSERIE DEDIKERAD TILL ROTERANDE VÄRMEVÄXLARE

Innehåll

1.	Produktpresentation	4
2.	Inledning	4
3.	Symbolförklaring	4
4.	Fastställ säkerhet före installation	5
5.	Produktanvändning	5
6.	Användningsförbud	5
7.	EMC – elektromagnetisk kompatibilitet	6
8.	Godkännanden och certifieringar	6
9.	Produktprogram	6
9.1	Drivenhetsserie	6
9.2	Stegmotorprogram	7
9.3	Förlängningskabelprogram	7
10.	Produktetikett	8
11.	Sprängskisser och måttritningar	10
11.1	Drivenhet – måttritning	11
11.2	Stegmotor – måttritning	11
12.	Mekanisk installation	12
12.1	Drivenhet	12
12.2	Stegmotor	13
12.3	Remskiva, stegmotor	13
12.4	Rotorfriktion	14
13.	Elektrisk installation	14
13.1	Farlig inducerad spänning	14
13.2	EMC-korrekt installation	15
13.3	Kortslutningsskydd	15
13.4	Jordfelsbrytare (TT-system)	15
13.5	Potentialutjämning	15
13.6	Läckagerisk vid jordning (PE)	16
13.7	Kabelkrav	16
13.8	Öppna drivenheten	16
13.9	Fjäderterminaler	17
13.10	Kabelinföringar – kabelförskruvningar	17
13.11	Översikt över terminaler och kontakter	18
13.12	Anslutning till elnätet	19
13.13	Stegmotor	19
13.14	RS-485 Interface	19
13.15	Analoga/digitala signalanslutningar	20
13.16	0–10V in	21
13.17	Digitala reläutgångar	21
13.18	Digitala ingångar	21
13.19	Stänga OJ-DRHX	21
14.	Checklista – mekanisk och elektrisk installation	22
15.	Funktioner och inställningar	23
15.1	DIP-brytare – inställningar och funktioner	23
15.2	Testning	23
15.3	LED-indikator	24
15.4	Skärm	24
15.5	0–10 V styrning	25
15.6	RS-485 interface styrning	25
15.7	Rotationsövervakning	25

15.8	Internt rotorskydd	26
15.9	Boostfunktion	26
15.10	Renblåsningsfunktion	26
15.11	Hållmoment	26
15.12	Visning av faktisk hastighet	27
15.13	Inbyggt skydd	27
15.14	Detektion av blockerad rotor	27
15.15	Test och kalibrering för internt rotorskydd	27
16.	OJ-DRHX-PC-Tool – anslutning och funktioner	28
17.	Tillbehör	28
18.	Modbus	29
18.1	Inledning	29
18.2	Modbus-kommunikation	29
18.3	Detektion av aktiv Modbus	29
18.4	Modbus-protokoll	29
19.	Larm och felkoder	30
20.	Underhåll	31
21.	Ansvar	31
22.	Felsökning	31
23.	Avfallshantering	33
24.	Tekniska specifikationer	34

Observera!

Språket som används i originaldokumentationen är engelska. Andra språkversioner är en översättning av originaldokumentationen. Tillverkaren kan inte hållas ansvarig för några fel i dokumentationen. Tillverkaren förbehåller sig rätten att göra förändringar utan föregående meddelande. Innehållet kan variera på grund av alternativ mjukvara och/eller konfigurationer.

1. Produktpresentation

OJ-DRHX är den nya generationens drivenheter för styrning av roterande värmeväxlare – baserad på ny teknik. OJ-DRHX omfattar motorer klassade från 1 Nm till 14 Nm med både RS-485 interface och analoga styrenheter samt en version med konstant hastighet. OJ-DRHX finns också i en variant med en 3x7 segmentskärm.

I motsats till traditionella kugghjulsmotorer som förlorar vridmoment vid låga och höga hastigheter, stegmotorn håller samma höga rotationsmoment för hela märkvarvtal.

Stegmotorns linjära vridmomentkurva möjliggör en mycket exakt rotorhastighetskontroll över ett mycket större område. Detta resulterar i en energieffektiv värmeåtervinning och en mer exakt temperaturregulering.

OJ-DRHX är utrustad med avancerad programvara för att övervaka rotners rotation, vilket innebär att inget fysiska eller optiska rotorskydd behövs. Det betyder inte bara färre komponenter utan gör den också lättare för dig att installera.

Kombinationen av stegmotorns höga vridmoment och FOC-tekniken (Field Oriented Controls) ger en unik innovativ lösning och ökad effektivitet. Enheten använder återkopplingssignalen från motorn för att säkerställa att motorn får exakt rätt mängd ström för att uppnå önskad hastighet och vridmoment.

2. Inledning

- Den här bruksanvisningen beskriver följande produktprogram:
 - **OJ-DRHX-1055-MNN5**
 - **OJ-DRHX-1055-MAD5**
 - **OJ-DRHX-1220-MNN5**
 - **OJ-DRHX-1220-MAD5**
 - **OJ-DRHX-1690-MAN5** – *specificeras i separat dokument*
 - **OJ-DRHX-1055-NCN5** – *specificeras i separat dokument*
 - **OJ-DRHX-1220-NCN5** – *specificeras i separat dokument*
- Läs igenom den här bruksanvisningen noggrant och följ instruktionerna innan du tar OJ-DRHX i drift.
- Den här bruksanvisningen innehåller viktig information och ska användas när du installerar, ansluter och driftsätter OJ-DRHX samt vid underhåll, servicearbete och felsökning.
- Om instruktionerna inte följs upphör leverantörens ansvar och garanti att gälla (se även avsnitt 6. Användningsförbud).
- Tekniska beskrivningar, ritningar och bilder får inte kopieras helt eller delvis till tredje part utan tillstånd av OJ Electronics A/S.
- Alla rättigheter förbehålles av OJ Electronics A/S om produkten inkluderas i patenträttigheter eller andra typer av registrering.
- OJ Electronics A/S förbehåller sig rätten att ändra innehållet i dessa instruktioner utan förvarning.

3. Symbolförklaring

Var särskilt uppmärksam på delar i de här instruktionerna som är markerade med symboler och varningar



Varning

- 3.1. Den här symbolen används när det finns risk för allvarlig eller dödlig personskada.



Var försiktig

- 3.2. Den här symbolen används där potentiellt farliga situationer kan leda till lätta eller medelsvåra personskador. Den här symbolen används även för att varna för osäkra och farliga förutsättningar.



Obs

- 3.3. Den här symbolen används för att markera viktig information och situationer som kan leda till allvarliga utrustnings- och egendomsskador.

**Varning****4. Fastställ säkerhet före installation**

OJ-DRHX får endast installeras av kvalificerad personal eller personer som har slutfört lämplig utbildning och därmed har blivit kvalificerade att installera produkten.

Kvalificerad personal har kunskap om installationsmetoderna och kan installera i enlighet med relevanta lokala och internationella krav, lagar och regler.

Kvalificerad personal har kunskap om instruktionerna och säkerhetsåtgärderna som anges i dessa instruktioner.

OJ-DRHX innehåller farlig högsänning när den är ansluten till elnätet.

Elnätet måste alltid vara frånkopplat före alla former av installations-, service- eller underhållsarbete utförs på produkten. Testknappen kan användas när elnätet är anslutet.

När OJ-DRHX är ansluten till elnätet finns det en risk att stegmotorn kan starta oavsiktligt och orsaka risk för farliga situationer, personskada eller materiell skada på utrustning och egendom.

Stegmotorn/rotorn kan startas med testknappen, 0–10 V ingångssignal eller via RS-485 interface gränssnittet.

Innan elnätet ansluts till OJ-DRHX måste alla komponenter, dvs. stegmotor, rem, remskiva och rotor, installeras korrekt.

Innan elnätet ansluts till OJ-DRHX måste alla öppningar, luckor och kabeltätningar sitta korrekt och vara stängda. För att upprätthålla den angivna kapslingsklassen ska oanvända kabelförskruvningar bytas ut mot tomma förskruvningar.

OJ-DRHX innehåller kondensatorer som laddas under drift. Dessa kondensatorer kan förbli laddade även efter det att strömförsörjningen har brutits. Det finns en risk för allvarlig personskada om anslutningsplintarna eller kabeländarna berörs innan dessa kondensatorer har laddats ur helt.

Urladdningstiden är cirka 3 minuter under normala förhållanden.

5. Produktanvändning

OJ-DRHX används för att reglera varvtalet på en roterande värmeväxlare i luftbehandlingsaggregat.

OJ-DRHX kan endast användas för att styra stegmotorer levererade av OJ Electronics A/S. Försök aldrig ansluta eller styra andra typer av stegmotorer.

Beroende på användning är OJ-DRHX lämplig för fristående tillämpningar eller som en del av större system/maskiner.

Produkten kan användas i definierade miljö- och temperaturscenarier.

Se avsnitt 24. Tekniska specifikationer

Drivenheten och stegmotorn styrs av signaler eller kommandon från en extern styrenhet.

OJ-DRHX har inbyggt stegmotorskydd.

OJ-DRHX kan användas i hushålls- och industrimiljöer och har ett inbyggt EMC-filter.

**Varning****6. Användningsförbud**

OJ-DRHX får inte tas i drift förrän maskinen eller produkten till vilken den ansluts i sin helhet har fastställts uppfylla alla relevanta nationella och internationella regler.

Produkten får inte strömsättas förrän hela installationen uppfyller ALLA relevanta EU-direktiv.

Produkten har en tillverkargaranti om den installeras i enlighet med de här instruktionerna och tillämpliga installationsregler.

Om produkten har skadats (t.ex. under transport) måste den kontrolleras och (vid behov) repareras av OJ Electronics A/S innan den installeras, ansluts till elnätet och strömsätts.

Om OJ-DRHX byggs in i maskineri med roterande delar, t.ex. luftbehandlingsaggregat, transportsystem eller liknande, måste hela systemet uppfylla kraven i maskindirektivet.

7. EMC – elektromagnetisk kompatibilitet

- OJ-DRHX har inbyggt EMC-filter.

8. Godkännanden och certifieringar

CE-märkning

- OJ Electronics A/S försäkrar härmed under ensamt ansvar att produkten uppfyller följande direktiv från Europaparlamentet:
 - LVD – lågspänning: 2014/35/EU
 - EMC – elektromagnetisk kompatibilitet: 2014/30/EU
 - RoHS – begränsning av användning av vissa farliga ämnen i elektrisk och elektronisk utrustning: 2011/65/EU

Produktstandard

- I enlighet med EN 61800-2 – Varvtalsstyrda elektriska drivsystem, allmänna krav.

Säkerhet

- I enlighet med EN 61800-5-1 – Varvtalsstyrda elektriska drivsystem: Säkerhetskrav – elektriska, termiska och energimässiga.

EMC – elektromagnetisk kompatibilitet

- I enlighet med EN 61800-3 (C1 och C2) – varvtalsstyrda elektriska drivsystem. Del 3. EMC-fordringar och speciella provningsmetoder.

RoHS-kompatibel

- Innehåller inga farliga ämnen enligt RoHS-direktivet.

9. Produktprogram

9.1 Drivenhetsserie

- Stegmotorserien OJ-DRHX finns i olika effektvärden och kapslingar, vars storlek och funktionalitet varierar beroende på den specifika OJ-DRHX-varianten, se tabell 9.1
 - ✓ OJ-DRHX-1055-MNN5 – beskrivs i denna bruksanvisning
 - ✓ OJ-DRHX-1055-MAD5 – beskrivs i denna bruksanvisning
 - ✓ OJ-DRHX-1220-MNN5 – beskrivs i denna bruksanvisning
 - ✓ OJ-DRHX-1220-MAD5 – beskrivs i denna bruksanvisning
 - ✓ OJ-DRHX-1690-MAN5 – se separat bruksanvisning
 - ✓ OJ-DRHX-1055-NCN5 – specificeras i separat dokument
 - ✓ OJ-DRHX-1220-NCN5 – specificeras i separat dokument

Tabell 9.1*	DRHX-1055-MNN5	DRHX-1055-MAD5	DRHX-1220-MNN5	DRHX-1220-MAD5
RS-485 interface	Ja	Ja	Ja	Ja
0–10 V	Nej	Ja	Nej	Ja
Skärm	Nej	Ja	Nej	Ja
Internt rotorskydd	Standard	Standard	Standard	Standard
Externt rotorskydd	Nej	Tillbehör	Nej	Tillbehör
Automatisk renblåsningsfunktion	Nej	Ja	Nej	Ja
Deformationsskydd	Ja	Ja	Ja	Ja
Effekt (max.)	27,5/55 W	27,5/55 W	110/220 W	110/220 W
Tilluft spänning	1X230 V AC	1X230 V AC	1X230 V AC	1X230 V AC
Märkmoment	1 Nm/2 Nm	1 Nm/2 Nm	1/2/4/8 Nm	1/2/4/8 Nm
Max. varvtal	400 varv/min	400 varv/min	400 varv/min**	400 varv/min**
Motorspänning	3x0-200 V AC	3x0-200 V AC	3x0-200 V AC	3x0-200 V AC
Mått (b, h, d) (mm)	183.0x142.7x55.0	183.0x142.7x55.0	183.0x142.7x55.0	183.0x142.7x55.0
Kapslingsklass (IP)	IP54	IP54	IP54	IP54

*Se även de tekniska specifikationerna i avsnitt 24.

**8 Nm vridmoment vid max. 250 varv/min – men endast max. 5 Nm vridmoment vid max. 400 varv/min

9.2 Stegmotorprogram

Det tillhörande stegmotorprogrammet består av 3 olika nominella vridmoment: (Se tabell 9.2)

- ✓ OJ-MRHX-3P01N-03C5
- ✓ OJ-MRHX-3P02N-03C5
- ✓ OJ-MRHX-3P04N-03C5
- ✓ OJ-MRHX-3P08N-03C5
- ✓ OJ-MRHX-3P14N-03C5

Tabell 9.2	OJ-MRHX-3P01N-03C5	OJ-MRHX-3P02N-03C5	OJ-MRHX-3P04N-03C5	OJ-MRHX-3P08N-03C5
Effekt (W)	27,5	55 W	110 W	220 W
Motormoment	1 Nm	2 Nm	4 Nm	8 Nm
Stegmotorspänning	3x0-200 V AC	3x0-200 V AC	3x0-200 V AC	3x0-200 V AC
Min. varvtal	1 varv/min	1 varv/min	1 varv/min	1 varv/min
Max. varvtal	400 varv/min*	400 varv/min*	400 varv/min*	400 varv/min**
Kabellängd	300 mm	300 mm	300 mm	300 mm
Elanslutning	4-polig Tyco MATE-N-LOK	4-polig Tyco MATE-N-LOK	4-polig Tyco MATE-N-LOK	4-polig Tyco MATE-N-LOK
Stegmotor mått (b, h, d)	56 mm, 56 mm, 97 mm	85 mm, 85 mm, 67 mm	85 mm, 85 mm, 97 mm	85 mm, 85 mm, 156 mm
Axeldiameter	Ø12 mm	Ø12 mm	Ø12 mm	Ø12 mm
Kapslingsklass (IP)	IP54	IP54	IP54	IP54

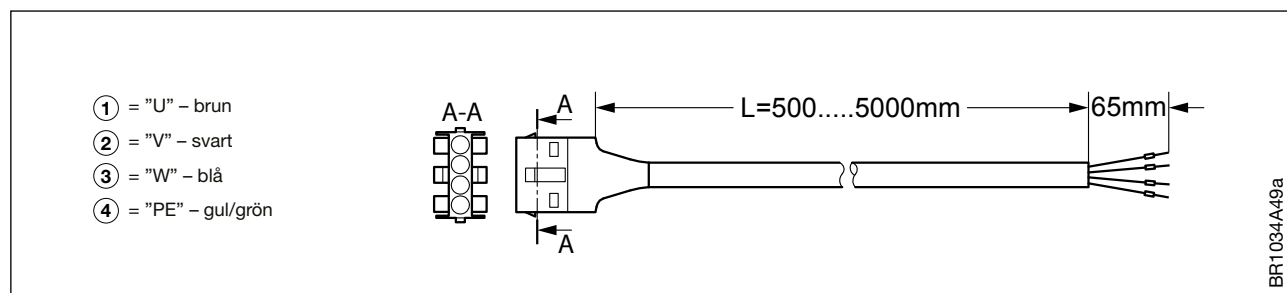
*Max. 250 varv/min på drivenhet DRHX-1055-MXX5 och upp till max. 400 varv/min på drivenhet DRHX-1220-MXX5

**8 Nm vridmoment vid max. 250 varv/min – men endast max. 5 Nm vridmoment vid max. 400 varv/min

9.3 Förlängningskabelprogram

Drivenheten levereras utan kabel, som därför måste beställas separat. Förlängningskablar levereras även med en förmonterad 4-polig kontakt i ena änden. Den andra änden av förlängningskabelns ledningar är utrustade med ledningshylsor och ska anslutas till drivenhetens motorplintar (U, V, W, PE). Förlängningskablar levereras i 4 olika längder.

Figur 9.3



Förlängningskabelprogram:

- Produktkod. 97301 (L=500 mm)
- Produktkod. 97302 (L=2000 mm)
- Produktkod. 97303 (L=3000 mm)
- Produktkod. 97304 (L=5000 mm)

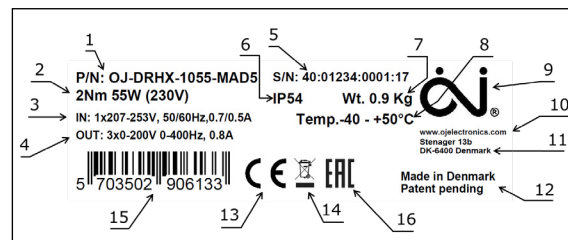
10. Produktetikett

10.1 Drivenheten OJ-DRHX är utrustad med en silverfärgad märkplåt.

Se exemplet i fig. 10.1 och tabell 10.2.

OBS! Kontrollera att informationen som anges på märkplåten är som förväntat.

Figur 10.1a



10.2 Märkplåt, information och förklaringar

Tabell 10.2	
1	Produkt-ID, se tabell 10.6
2	Axeffekt vid nominell spänning
3	Nominell effekt (V, Hz, A)
4	Nominell utspänning (V, Hz, A)
5	Produktkod, se tabell 10.5.
6	Kapslingsklass
7	Vikt (kg)
8	Temperaturområde, drift (°C)
9	Tillverkarens logotyp
10	Tillverkarens webbplats
11	Tillverkarens adress
12	Tillverkningsland
13	CE-godkänd, logotyp
14	Avfallshantering, logotyp
15	Streckkod
16	EAC-godkänd, logotyp

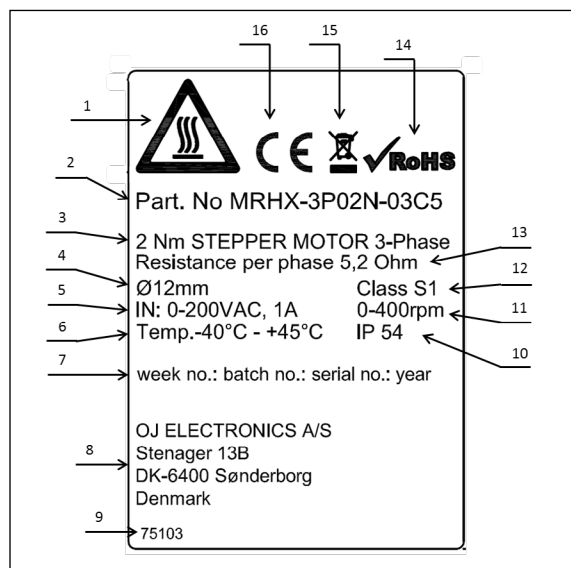
10.3 Stegmotorn OJ-MRHX är utrustad med en märkplåt.

Se exemplet i fig. 10.3 och tabell 10.4.

OBS! Kontrollera att informationen som anges på märkplåten är som förväntat.

10.4 Märkplåt, information och förklaringar

Figur 10.3



Tabell 10.4	
1	Varning: Motorn kan bli mycket varm >60 °C
2	Produkt-ID
3	Produkttyp och modell
4	Axeldiameter
5	Nominell ingångsspänning, ström V/A
6	Omgivande temperatur, min/max
7	Tillverkningskod
8	Tillverkarens namn och adress
9	Tillverkarens artikelnummer
10	Kapslingsklass (IP-klass)
11	Varvtal min/max
12	Driftklass (S1 = kontinuerlig drift)
13	Resistans per fas (Ω)
14	RoHS-kompatibel
15	Avfallshantering, logotyp
16	CE-godkänd, logotyp

10.5 Tillverkningskod

Varje OJ-DRHX drivenhet får en individuell produktkod under tillverkningen. Produktkoden (se tabell 10.5) består av 14 siffror och ger information om den specifika drivenheten OJ-DRHX. Produktkoden innehåller följande uppgifter:

- Produktionsvecka
- Ordernummer
- Löpnummer
- Tillverkningsår
- Se tabell 10.5

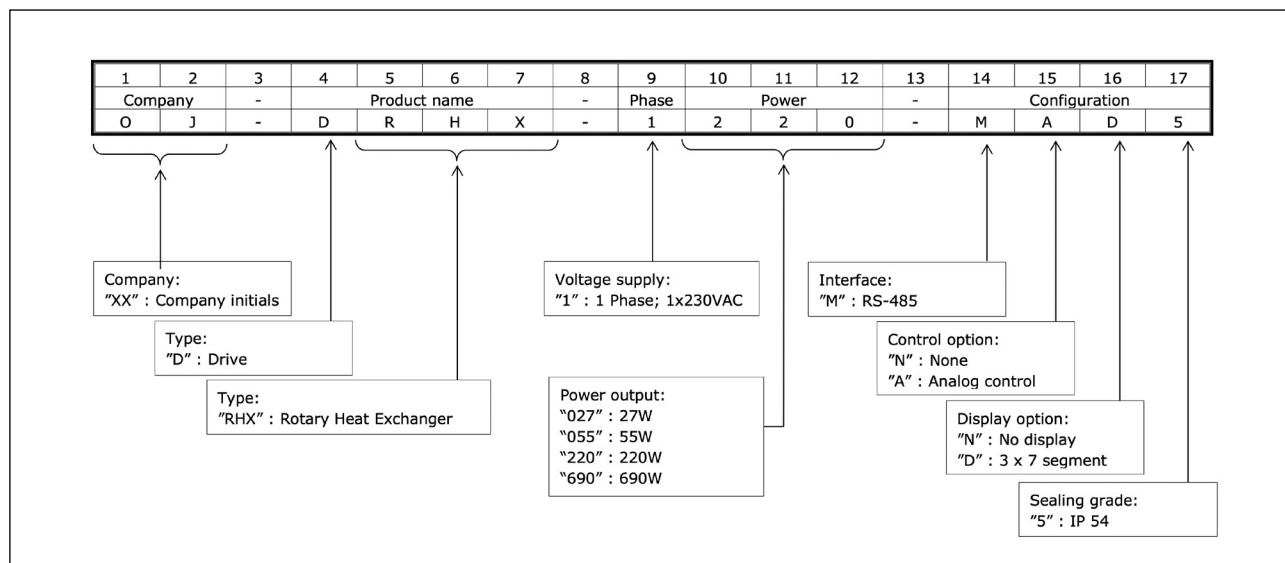
Tabell 10.5			
Veckonummer	Ordernummer	Löpnummer	År
V V	O O O O O	L L L L L	Å Å
Produktions-vecka	Ordernummer	Enhetsnummer	Produktions-år

10.6 Produkt-ID

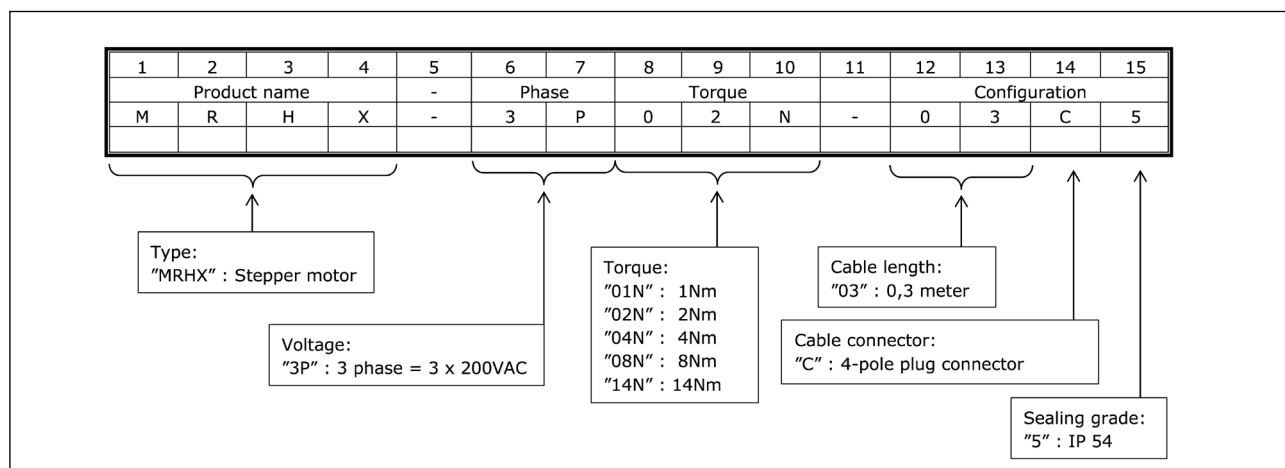
Drivenhetens produkt-ID består av en kombination av siffror och bokstäver som ger information om den specifika produkten.

Se förklaring i tabell 10.6.1 (drivenhet) och fig. 10.6.2 (stegmotor).

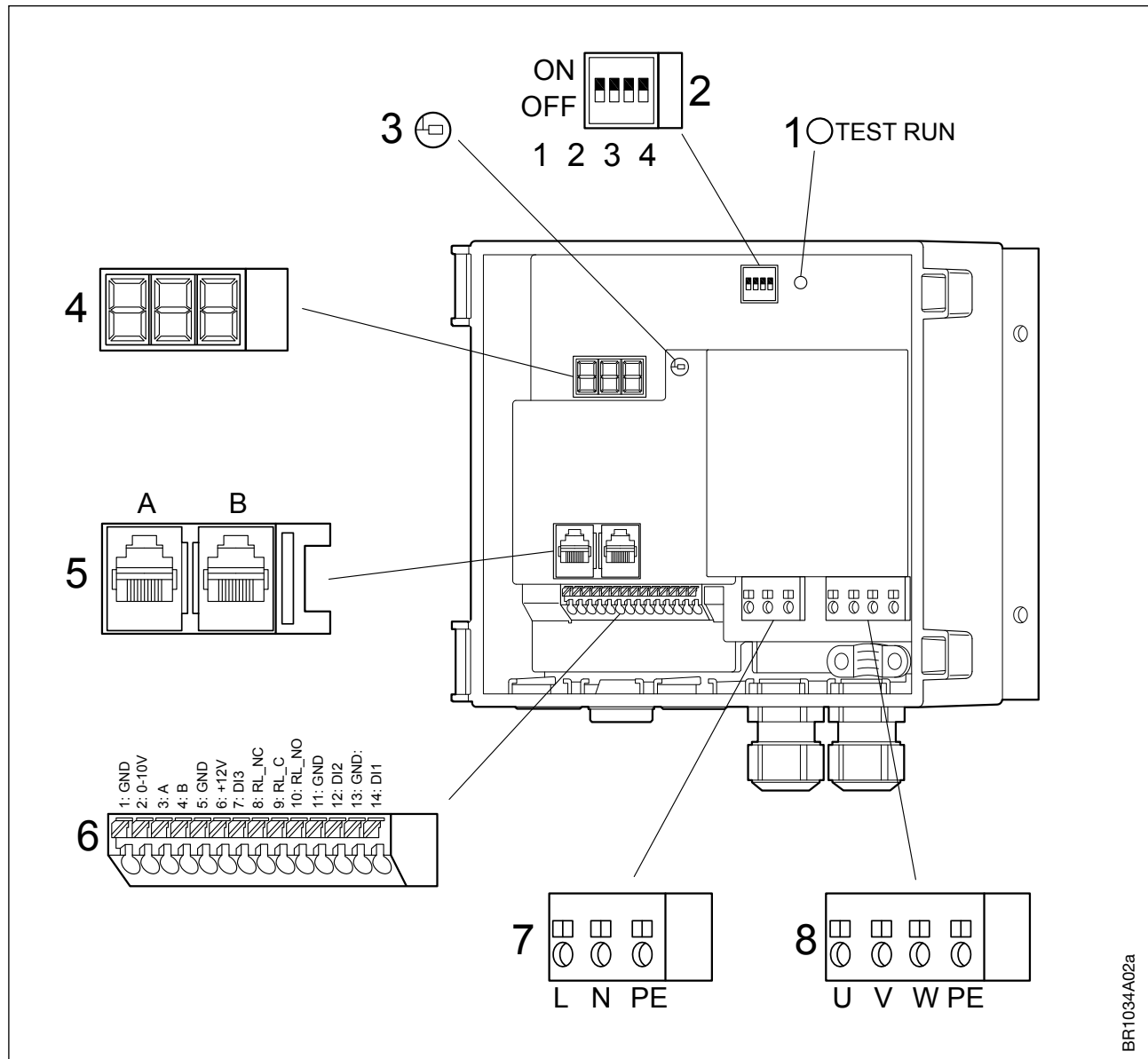
Figur 10.6.1 – Drivenhet, produkt-ID



Figur 10.6.2 – Stegmotor, produkt-ID



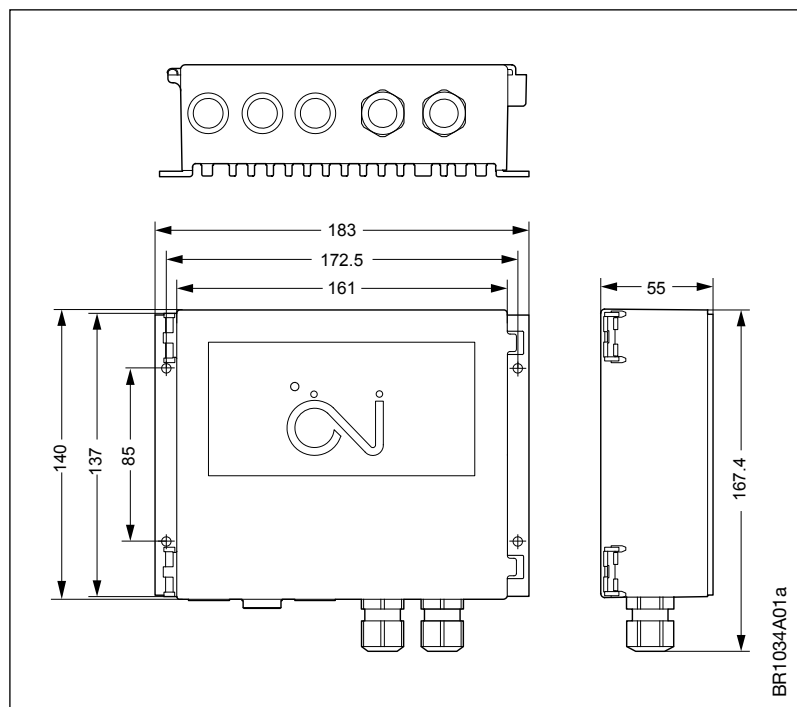
11. Sprängskisser och måttritningar



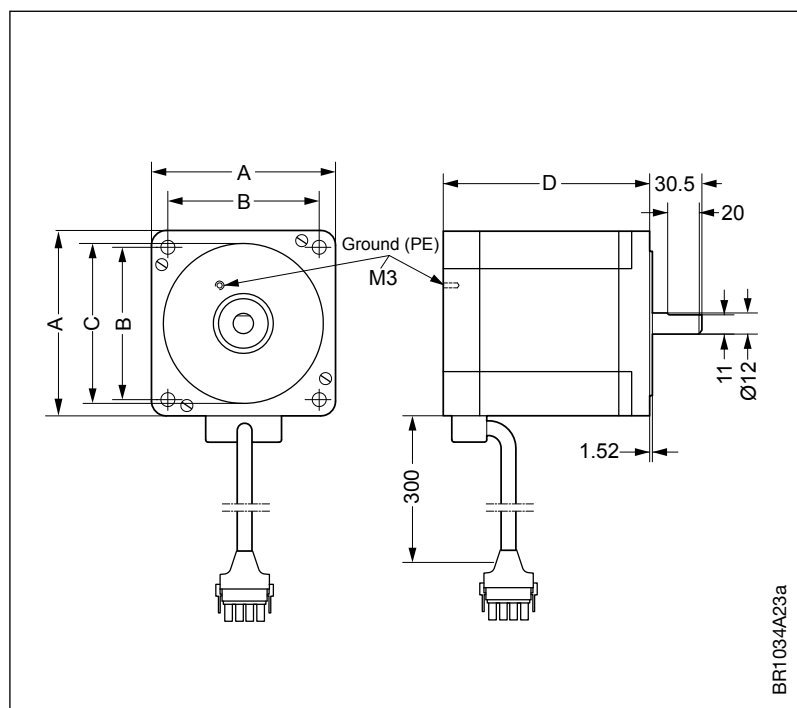
Tabell 11

Nr	Beskrivning	Nr	Beskrivning
1	Testknapp	5	RJ12 RS-485 interface kontakt (2 x RJ12)
2	4-polig DIP-brytare	6	A/D-styrning och signalterminaler, beroende på variant
3	LED-lampa	7	Matningsplintar (L, N, PE)
4	3 x 7-segmentskärm – beroende på variant	8	Anslutningsplintar för stegmotor (U, V, W, PE)

11.1 Drivenhet – måttritning



11.2 Stegmotor – måttritning



Måttabell 11.2

	OJ-MRHX-3P01-03C5	OJ-MRHX-3P02-03C5	OJ-MRHX-3P04-03C5	OJ-MRHX-3P08-03C5
A	56 mm	85 mm	85 mm	85 mm
B	47 mm	69,6 mm	69,6 mm	69,6 mm
C	52 mm	73 mm	73 mm	73 mm
D	97 mm	67 mm	97 mm	156 mm

12. Mekanisk installation



Varning

- Felaktig mekanisk installation kan orsaka överhettning och försämrad prestanda.
- Om höljet är trasigt eller på annat sätt visar tecken på att ha utsatts för mekanisk överbelastning finns det en risk för fuktinträngning och elektriska stötar. Drivenheten ska då kasseras.



Obs

- Drivenheten och stegmotorn måste installeras inuti luftbehandlingsaggregatets inneslutning/hölje.



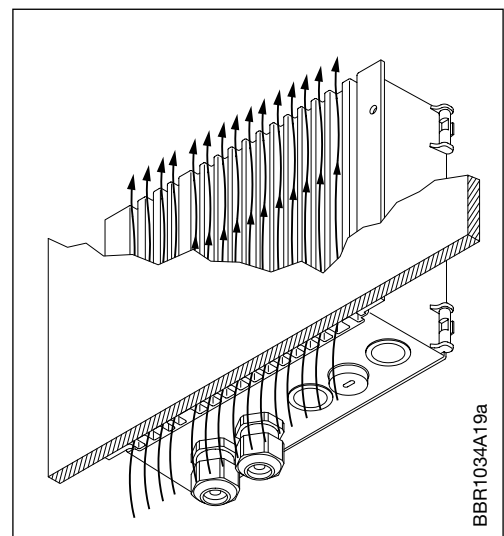
Obs

- Stegmotorn måste fästas mekaniskt på höljet.

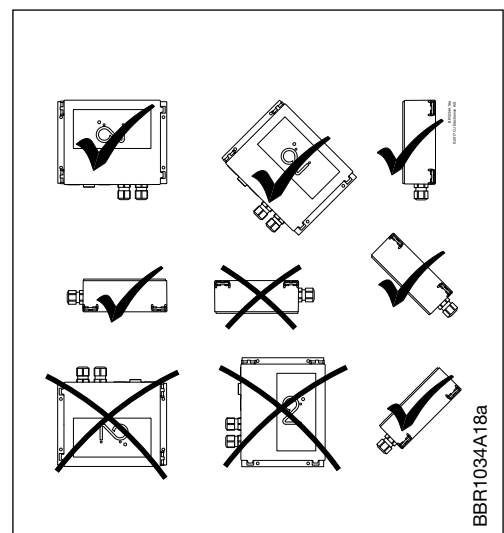
12.1 Drivenhet

- OJ-DRHX får endast installeras av utbildad och erfaren personal.
- För att uppnå rätt kylning av OJ-DRHX måste den alltid placeras så att det finns fritt luftflöde runt kylflänsarna i drivenheten OJ-DRHX (se fig. 12.1.1).
- Max./min. omgivande temperatur: Se avsnitt 24, tekniska specifikationer.
- För att underlätta framtida service och underhåll bör det säkerställas att det finns tillräckligt med utrymme runt drivenheten efter att den har installerats.
- För att uppnå den angivna kapslingsklassen får kabelförskruvningarna inte peka uppåt (se fig. 12.1.2).
- För att förhindra att vatten tränger in i OJ-DRHX via kablar och kabelförskruvningar ska det säkerställas att anslutningen utförs på ett sådant sätt att vatten inte kan ansamlas runt kabeln i förskruvningen.
- För optimal kylning av OJ-DRHX måste den installeras vertikalt och i en lutning, med en maximal lutningsgrad på 45° (se fig. 12.1.1). Kylflänsarna på baksidan av produkten bör alltså alltid kunna kylas av det naturliga termiska luftflödet genom kylflänsarna.
- OJ-DRHX ska installeras på ett plant och fast underlag.
- För att undvika onödigt långa stegmotorkablar bör OJ-DRHX installeras så nära stegmotorn som möjligt.
- Produkten bör fastgöras i minst 3 av skruvhålen i kylarprofilen av aluminium.
- Den fjärde skruven kan också användas för att montera en elektrisk utjämningsledare, se avsnitt 13.5.
- Drivenheten får inte installeras i direkt solljus.
- Måttritning, se fig. 11.1

Figur 12.1.1



Figur 12.1.2



**Varning**

Felaktig mekanisk installation av stegmotorn kan orsaka elektriska stötar, överhettning, försämrad prestanda och felaktiga larm.

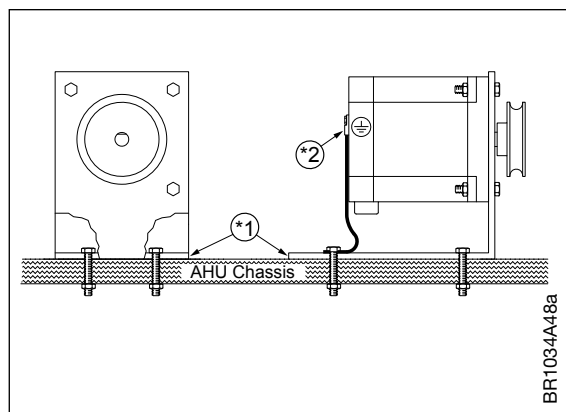
**Varning**

Stegmotorn MRHX har utformats särskilt för och anpassats exakt till drivenheten DRHX. Försök aldrig ansluta andra motortyper än den som levereras tillsammans med produkten. Om stegmotorn är defekt bör den bytas ut mot en likvärdig modell. Kontakta din leverantör för leverans av rätt modell och typ.

12.2 Stegmotor

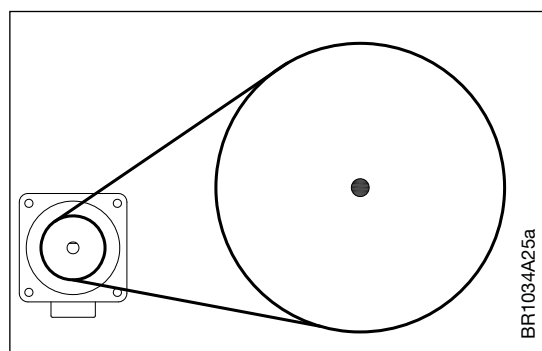
- För att säkerställa att du får ut mesta möjliga av det avancerade inbyggda rotorskyddet i DRHX-styrenheten och för att undvika falska larm och fel är det viktigt att följa instruktionerna för korrekt montage av stegmotorn. Stegmotorn levereras med fyra hål för fästättning på en fast monteringsplatta. Monteringsplattan måste fästas ordentligt på höljet till den roterande värmeväxlaren eller AHU-styrenheten. Använd inte vibrationsdämpare eller fjädrar.
- Monteringsplattan måste fästas ordentligt på enhetens hölje (se exempel fig. 12.2.1; märkt med *1).
- Stegmotorn måste jordas i enlighet med lokala och nationella bestämmelser (se fig.12.2.1; märkt med *2)
- Använd inte och anslut inte till andra typer av stegmotorer än de som levereras av OJ Electronics A/S och kontrollera att DIP-brytarna är inställda till korrekt stegmotorstorlek

Figur 12.2.1

**12.3 Remskiva, stegmotor**

- Remskivan måste fästas med hjälp av en stoppskruv, som bör ligga an mot den plana sidan av stegmotorns axel.
 - För att välja rätt DRHX, MRHX och för att beräkna optimal remskivestorlek för din rotor bör du beakta följande aspekter:
 - Rotors diameter
 - Rotorns bredd
 - Våghöjder
 - Rotorns vikt
 - Tätningsslister
 - Extra vridmoment på grund av luftflöde
- Detta innebär att det inte är möjligt att beräkna val av DRHX, MRHX och remskivestorlek bara utifrån en given rotordiameter. Kontakta OJ Electronics A/S för beräkningsverktyg.
- Det största rotormomentet kan uppnås med hjälp av en liten remskiva på stegmotorn, eftersom stegmotorns moment överförs mellan rotorn och stegmotorns remskiva genom utväxlingsförhållandet (N) (se figur 12.3).
 - Remskivan måste dock vara tillräckligt stor för att uppnå önskad rotorhastighet vid maximalt varvtal och samtidigt överföra kraft till remmen.
 - Remmen måste spännas så att stegmotorn kan driva rotorn utan friktion på remskivan eller rotorn.
 - Remmen får inte spännas mer än vad som anges i den maximala radiella belastningen för stegmotorn. Se avsnitt 24, tekniska specifikationer.

Figur 12.3



För att säkerställa att det inre rotorskyddet fungerar korrekt finns vissa begränsningar av remskivans tröghet vilket innebär att remskivans storlek (diameter) och vikt ska ligga inom följande område.

Stegmotorstorlek	Min. storlek på remskiva	Max. storlek på remskiva/vikt
1 Nm	50 mm	250 mm/0,1 kg 140 mm/0,3 kg 110 mm/0,5 kg
2 Nm	50 mm	160 mm/0,5 kg 140 mm/0,75 kg 120 mm/1 kg
4 Nm	50 mm	160 mm/1 kg 140 mm/1,3 kg 120 mm/1,8 kg
8 Nm	50 mm	200 mm/1 kg 160 mm/1,5 kg 120 mm/2,8 kg

Det är möjligt att använda en remskiva som skiljer sig från ovanstående, men för att säkerställa att det inre rotorskyddet fungerar korrekt är det nödvändigt att utföra en kalibrering (se 15.15).

12.4 Rotorfriktion

- Kontrollera att rotorn roterar med minimal och enhetlig friktion under hela rotationen.
- Om rotorn inte är korrekt spänd med enhetlig friktion hela vägen runt kan detta leda till att rotorn inte kan drivas av den valda stegmotorn och drivenheten. Detta kommer att leda till ökad energiförbrukning, ökad värme, förkortad livslängd och felaktiga larm.

13. Elektrisk installation



Varning

- OJ-DRHX får endast installeras och driftsättas av utbildad och behörig personal.
- Kontrollera att de uppgifter som anges på märkplåten på stegmotorn och de uppgifter som anges på OJ-DRHX-produktens etikett överensstämmer med den önskade konfigurationen och tillämpningen.
- Felaktig elektrisk installation kan orsaka risk för allvarlig eller livshotande personskada.



Varning

13.1 Farlig inducerad spänning

- Om det naturliga draget genom luftbehandlingsaggregatet orsakar att rotorn roterar även när den inte mottar någon driftsignal, finns det en risk att stegmotorn inducerar spänning i OJ-DRHX-stegmotorns plintar och gör dem farliga att vidröra.

**Var försiktig****13.2 EMC-korrekt installation**

- Det finns inga krav på skärmade kablar för I/O- och RS-485 interface kommunikation, precis som det inte finns några krav på skärmade motorkablar.
- Led aldrig nätspänning, stegmotorans anslutningar och styrsignaler i samma kabel.
- Drivenheten och stegmotorn måste installeras inuti luftbehandlingsaggregatets inneslutning/hölje.
- Kabeln mellan stegmotorn och OJ-DRHX måste fästas till luftbehandlingsaggregatets inneslutning/hölje i hela dess längd. Kabeln består av stegmotorans kabel, kontakt och förlängningskabel.

**Obs****13.3 Kortslutningsskydd**

- Korrekt kortslutningsskydd måste alltid användas före OJ-DRHX i enlighet med lokala och internationella regler.
- Kortslutningsskydd för OJ-DRHX medföljer inte produkten, men kan levereras och installeras av montören eller tillverkaren av enheten eller rotorn.

**Varning****13.4 Jordfelsbrytare (TT-system)**

Denna produkt kan dra likström i jordledningen i händelse av ett jordfel.

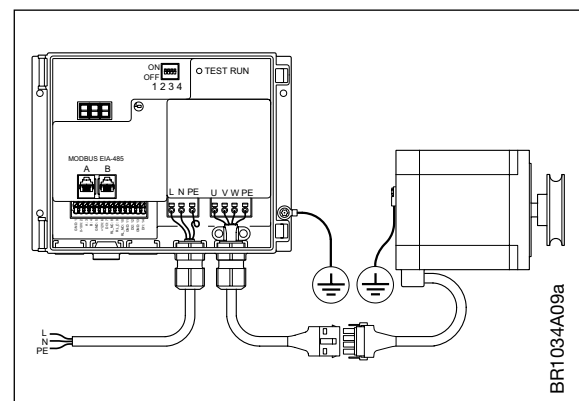
Observera följande försiktighetsåtgärder:

- Om en jordfelsbrytare används (RCD), måste en RCD av typ B användas på produktens matningssida (typ B för växelström och/eller pulserande ström med DC-komponenter och fast felström).
- Jordfelsbrytare av typ B måste uppfylla alla bestämmelser enligt IEC 61008/9.
- Skyddsjordning av OJ-DRHX i kombination med användning av jordfelsbrytare måste alltid utföras i enlighet med relevanta lokala och internationella krav, lagar och förordningar.
- Om dessa åtgärder inte följs kan det leda till allvarlig skada på människor och djur.

**Varning****13.5 Potentialutjämning**

- Det finns en risk för elektriska störningar om jordpotentialen mellan OJ-DRHX och luftbehandlingsaggregatet skiljer sig från varandra.
- Fästen ska användas och utjämningsledaren bör fästas till aluminiumprofilen på OJ-DRHX via en av de skruvar som används för att mekaniskt installera OJ-DRHX (se fig. 13.5).
- Rekommenderad kabeldiameter: 10 mm².
- För att förebygga skillnader i potential mellan systemets komponenter måste alltid en utjämningsledare monteras.
- En potentialutjämningsledning ska alltid installeras mellan stegmotorn och luftbehandlingsaggregatets hölje (se avsnitt 12.2).

Figur 13.5



**Varning****13.6 Läckagerisk vid jordning (PE)**

OJ-DRHX-tekniken ger tillkoppling och frånkoppling vid höga frekvenser. Detta kan generera en läckström under 3,5 mA i skyddsjordningens anslutning (PE).

Följ nationella och lokala bestämmelser för skyddsjordning av enheter med läckström under 3,5 mA.

- Använd plintarna och anslutningarna i OJ-DRHX för att uppnå en korrekt jordning.
- Undvik seriell (kedjekoppling) anslutning från jordanslutningen mellan två eller flera OJ-DRHX-enheter.
- Håll kablar till jordanslutningarna så korta som möjligt.
- Jordanslutningarna måste alltid utföras i enlighet med gällande lokala och internationella standarder och direktiv.

**Obs****13.7 Kabelkrav**

- Alla kablar och ledningar som används tillsammans med OJ-DRHX måste uppfylla kraven i lokala och nationella regler och föreskrifter.
- I allmänhet rekommenderas kabeltyper med koppartråd.
- Rekommenderade kabelmått för PG9-kontakter är 3–8 mm.
- Kontrollledningar installerade i anslutningsplinten för styrsignaler (se fig. 13.15) måste överensstämma med min./max.-mått i enlighet med tabell 13.7.1
- Strömledningar installerade i anslutningsplinten märkt "L", "N" och "PE" (se fig. 13.10.1) måste överensstämma med min./max.-mått i enlighet med tabell 13.7.2
- Den fabriksinstallerade kabeln till stegmotorn, inklusive den förmonterade 4-poliga kontakten, måste användas och får inte bytas ut.
- RS-485 interface kabeln som dragits genom den speciella gummitätningen kan vara en telekabel, 6-trådig, oskärmad, 30 AWG/0,066 mm² eller motsvarande.
- Det finns inga krav på användning av skärmade kablar.

Styrledningar och kablar			
Tabell 13.7.1	Ledarmått. Min.	Ledarmått. Max.	Kabelmått
Solid ledning	0,08 mm ²	1,5 mm ²	3–8 mm
Tvinnad ledning	0,14 mm ²	1,0 mm ²	3–8 mm

*Med eller utan kärnhylsor/ändhylsor

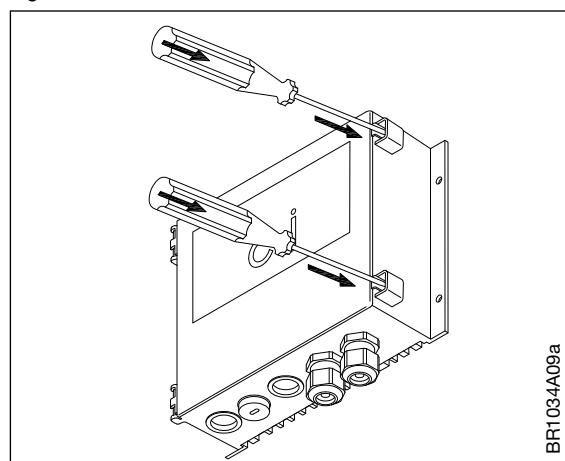
Strömledningar och -kablar			
Tabell 13.7.2	Ledarmått. Min.	Ledarmått. Max.	Kabelmått
Solid ledning	0,2 mm ²	4,0 mm ²	3–8 mm
Tvinnad ledning	0,2 mm ²	2,5 mm ²	3–8 mm

*Med eller utan kärnhylsor/ändhylsor

13.8 Öppna drivenheten

- Kontrollera att matningsspänningen till OJ-DRHX är frånkopplad innan du öppnar kåpan.
- Vänta cirka 3 minuter efter att nätspänningen kopplats från innan du tar av kåpan.
- Drivenheten kan öppnas med hjälp av en skruvmejsel eller liknande (se fig. 13.8.1)

Figur 13.8.1



BR1034A09a

Kåpan kan tas bort från inneslutningen

- För att frigöra utrymme för installation och service kan kåpan tas bort helt från OJ-DRHX inneslutning.
- Kåpan kan öppnas ca 135°.
- De specialdesignade gångjärnsfästena gör att kåpan tas av med ett lätt drag (se fig. 13.8.2)

**Varning**

- Plastkåpan (se fig. 13.8.3) som täcker och skyddar mot onödig beröring av den elektroniska kretsen (PCB) i OJ-DRHX får under inga omständigheter tas bort eller försökas tas bort.
- Kåpan får endast tas bort av OJ Electronics A/S och alla reparationer av defekta DRHX-enheter ska utföras av reparationsavdelningen på OJ Electronics A/S.
- Försök aldrig reparera en defekt produkt.
- Tillverkarens ansvar och garantiförpliktelse förfaller om kåpan har tagits bort eller om ett försök har gjorts att ta bort den.

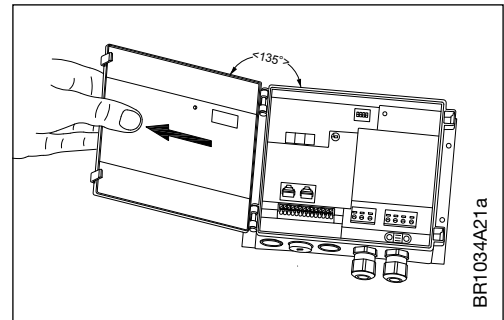
13.9 Fjäderterminaler

- Solida och flerkärniga kablar/ledningar kan användas.
- Om flerkärniga kablar/ledningar används måste kärnhylsor/ändhylsor alltid användas.
- Max./min. kabelmått för styrplintar (se tabell 13.7.1)
- Max./min. kabelmått för matningsplintar (se tabell 13.7.2)
- Anslutningsplintarna är fjäderbelastade och den avisolade kabeln kan enkelt sättas in i plinten genom att försiktigt föra in kabeln i plinten utan att använda verktyg. Alternativt kan plintfjädern lossas genom att trycka på den lätt med en skruvmejsel eller liknande redskap. Se fig. 13.9.
- Avskalade kabeländar eller ändhylsor måste vara mellan 8 och 10 mm.
- Kablar kan tas bort genom att försiktigt lossa plintfjädern genom att trycka lätt på den med en skruvmejsel eller liknande redskap. Se fig. 13.9.

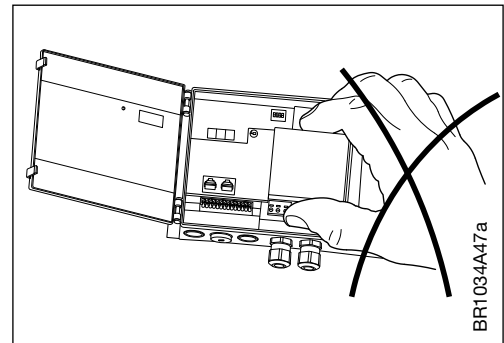
13.10 Kabelinföringar – kabelförskruvningar

- OJ-DRHX levereras med 2 st. fabriksmonterade PG9-kontakter och en gummihylsa.
- De fabriksmonterade PG9-kabelförskruvningarna bör användas vid insättning av strömkablar och stegmotorkablar i OJ-DRHX (se fig. 13.10.1).
- Kom ihåg att dra åt kabelförskruvningarna för att säkerställa skydd mot fuktinträngning.
- Kablar måste säkras så att de inte går att dra ut eller vrida.

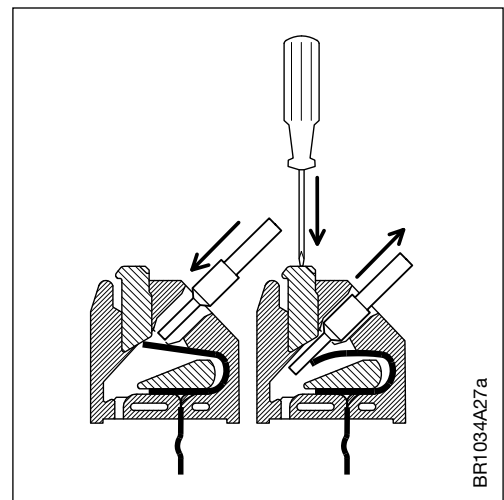
Figur 13.8.2



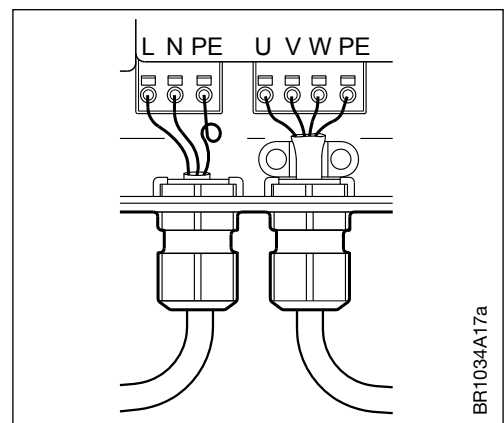
Figur 13.8.3



Figur 13.9



Figur 13.10.1



Modbus/BACnet MSTP kabel

- Om RS-485 interface kommunikationen baseras på en 6-kärnig, oskärmad, 30 AWG/0,066 mm² telekabel måste kabeln föras in genom den fabriksmonterade gummitätningen (se fig. 13.10.2).
- Gummitätningen har en införingsskåra och garanterar produktens kapslingsklass vid korrekt montering (se fig. 13.10.2 endast för MNN-version).

Ytterligare RS-485 interface kabelinföringar

- Om ytterligare kabelinföringar, kabelförskruvningar och gummihylsor krävs kan hållanvisningar tas bort.
- Använd en skruvmejsel eller liknande för att ta bort plastfyllningen över den formgjutna införingen.
- I hålet (Ø15 mm) placeras en PG9-kontakt (se fig. 13.10.3) som passar kabeln som ska föras in i drivenheten OJ-DRHX.

Figure 13.10.2

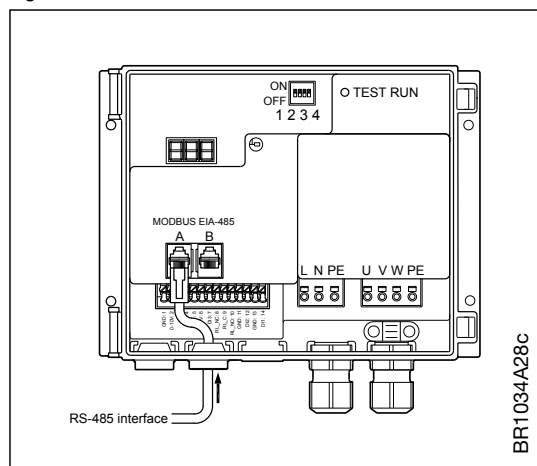
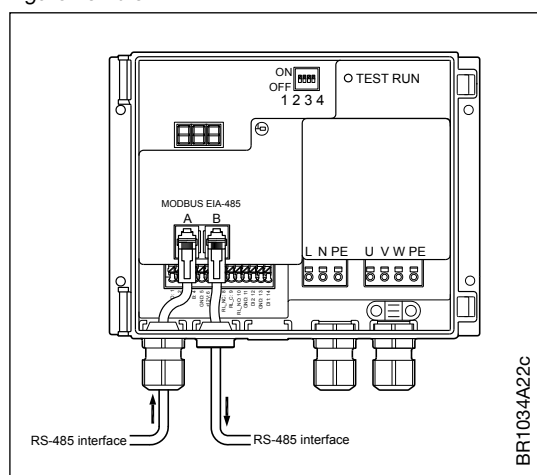
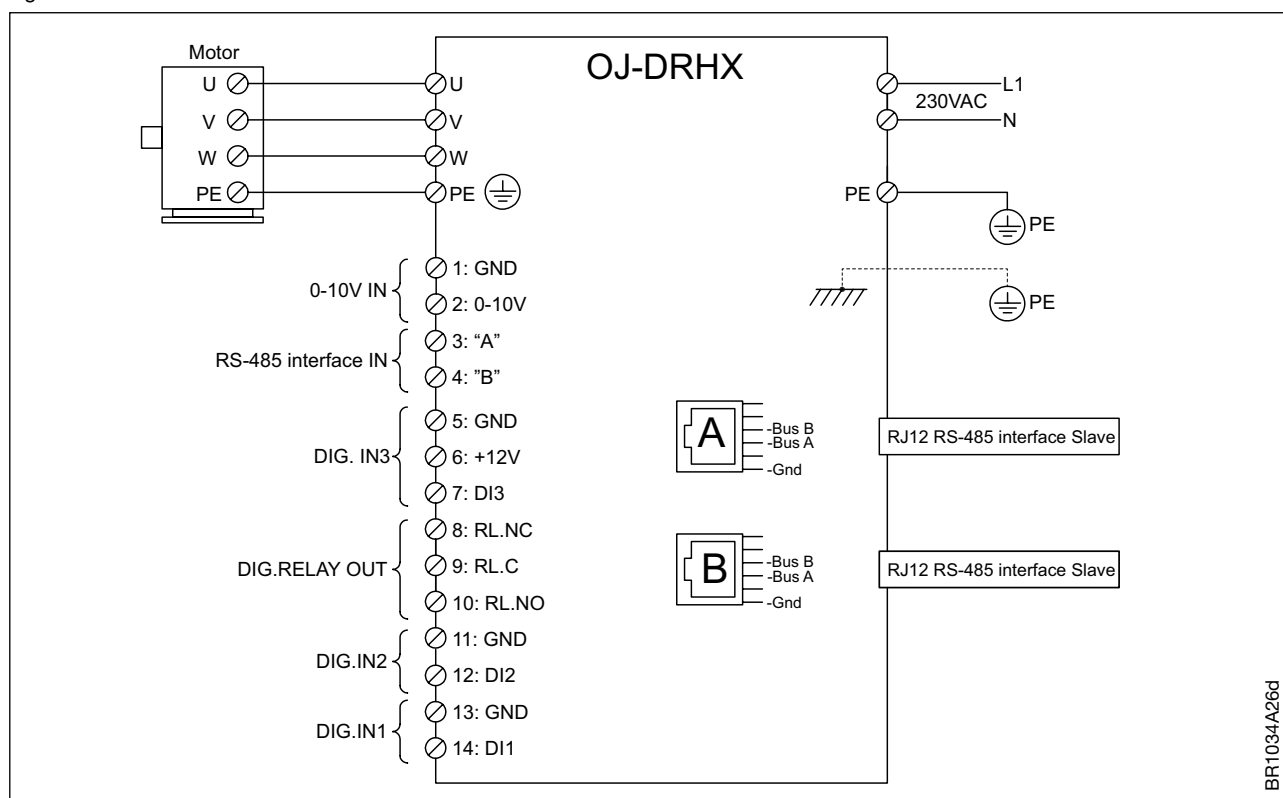


Figure 13.10.3



13.11 Översikt över terminaler och kontakter

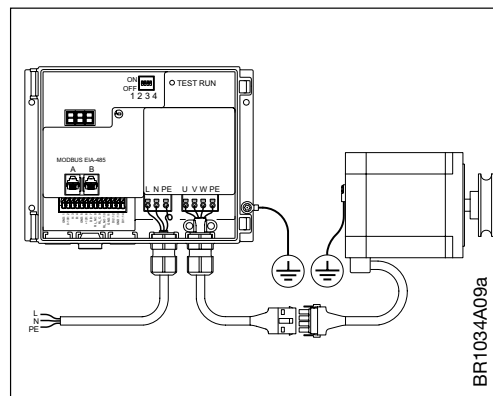
Figure 13.11



13.12 Anslutning till elnätet

- Strömförsörjning 230 V AC, +/-10 %.
- Strömkabeln ansluts till drivenheten OJ-DRHX på plintarna "L", "N" och "PE".
Se fig. 13.12.
- Det rekommenderas att PE-ledningen är 20 mm längre än de andra ledningarna i kabeln (se fig. 13.2). Om kabeln av misstag dras ut ur OJ-DRHX medan det finns spänning i kabel och plintar kommer PE-ledningen att vara den sista att kopplas från. OJ-DRHX förhindras därmed från att orsaka elektriska stötar.
- När den avisolerade ledningen är ordentligt isatt i plinten (se avsnitt 13.10) spänningssätts plinten automatiskt med rätt vridmoment.
- Kom ihåg att dra åt kabelförskruvningarna för att säkerställa skyddet i OJ-DRHX mot fuktinträngning och ge dragavlastning.

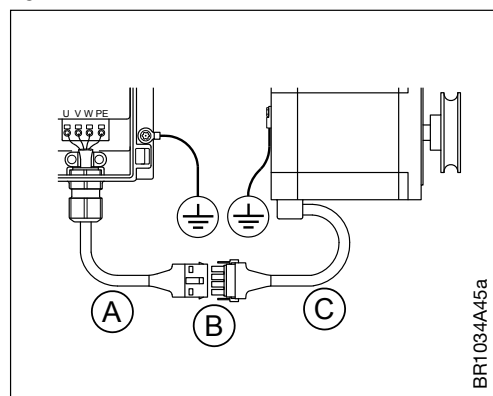
Figur 13.12



13.13 Stegmotor

- Stegmotorns kabel består av den fasta kabeln på stegmotorn och en förlängningssladd.
- Stegmotorns kabel (se fig. 13.13 märkt "C") är utrustad med en 4-polig kontakt och förlängningskabel (se fig. 13.13 märkt "A") och är försedd med motsvarande 4-stiftskontakt.
- De 2 kontakterna (se fig. 13.13 märkt "B") bör anslutas med försiktighet.
- Kontakten är korrekt monterad när låshaken på båda sidor av kontakten på motorkabeln är i fast förbindelse med kontakten på förlängningskabeln.
- Kontakten kan separeras igen genom att lossa låshaken på båda sidor av kontakten på motorkabeln och dra isär de 2 kontakterna.
- Förlängningskabeln ska anslutas till terminalerna märkta:
"U" – brun
"V" – svart
"W" – blå
"PE" – gul/grön
Om rotationsriktningen är fel kan de svarta och blå ledningarna flyttas om.
- När den förlängningskabelns ledningar är ordentligt isatt i plintarna (se avsnitt 13.10) spänningssätts plinten automatiskt med rätt vridmoment.
- Den fabriksinstallerade stegmotorkabeln får inte förkortas.
- Eftersom stegmotorkabeln är direkt ansluten till motorlindningarna kan den inte ersättas.
- Kom ihåg att dra åt kabelförskruvningarna för att säkerställa skydd mot fuktinträngning och dragavlastning.

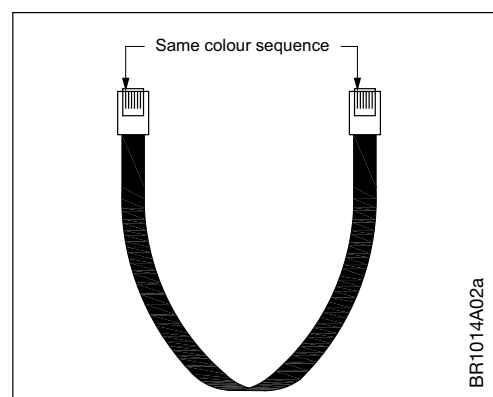
Figur 13.13



13.14 RS-485 Interface

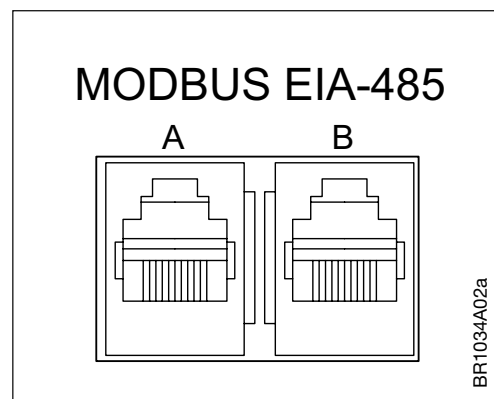
- RS-485 Interface kan anslutas till OJ-DRHX via de 2 RJ12-kontakterna eller via fjäderterminalerna i anslutningsplinten.
- Om RJ12-kontakter används rekommenderar vi att använda av telekabel, 6-trådig, oskärmad, 30 AWG/0,066 mm² (platt/telekabel).
- Vid montering av RJ12-kontakter, observera att kontakterna måste riktas så att färgsekvensen i kontakterna är samma i båda ändar (se fig. 13.14.1)

Figur 13.14.1



- RJ12-kontakterna i OJ-DRHX är märkta MODBUS EIA-485 "A" och "B" (se fig. 13.14.2).
- Kontakterna "A" och "B" är parallellkopplade internt och det är därför valfritt vilken kontakt som används.

Figur 13.14.2

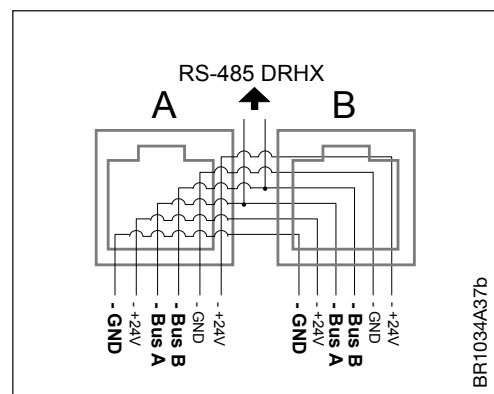


- Översikt över RJ12-kontakt – (se fig. 13.14.3).

**Obs**

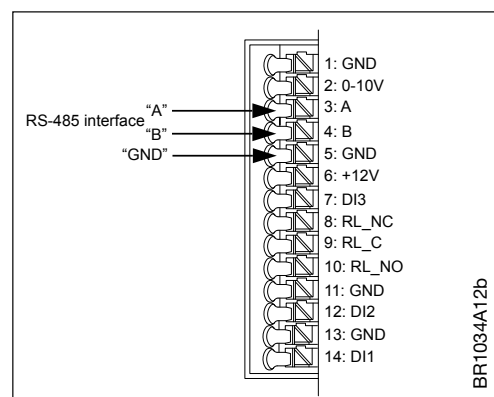
- Observera att endast "Buss A", "Buss B" på stiften 3 och 4 i RJ12-kontakten är anslutna internt till drivenheten DRHX. De andra anslutningarna i "MODBUS EIA-485" RJ12-kontakterna "A" och "B" vidarebefordras direkt mellan loopthrough RJ12-kontakter – (se fig. 13.14.3).

Figur 13.14.3



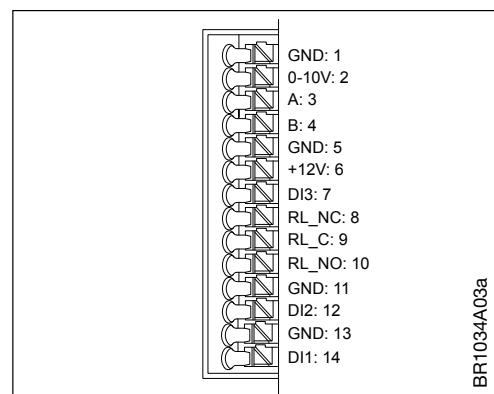
- I OJ-DRHX kan RS-485 Interface också anslutas via fjäderterminaler i anslutningsplinten (se fig. 13.14.4).

Figur 13.14.4

**13.15 Analoga/digitala signalanslutningar**

- Anslut A/D-styrsignaler till anslutningsplinten (se fig. 13.15).
- Max. kabelmått är 0,75 mm² för styrplintar.
- För mer information om att använda fjäderterminaler, se avsnitt 13.10.

Figur 13.15

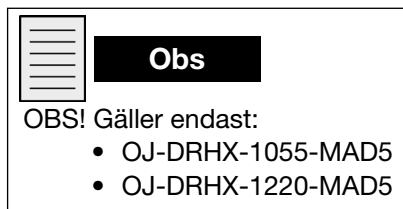
**Obs**

OBS! Gäller endast:

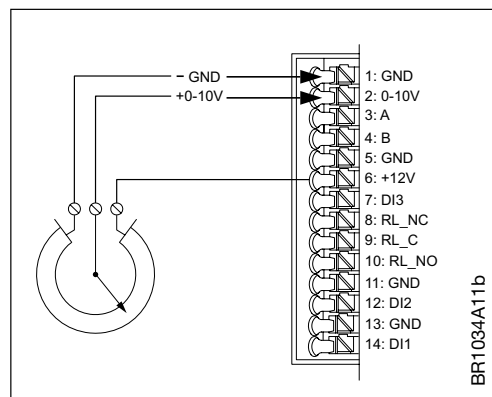
- OJ-DRHX-1055-MAD5
- OJ-DRHX-1220-MAD5

13.16 0-10V in

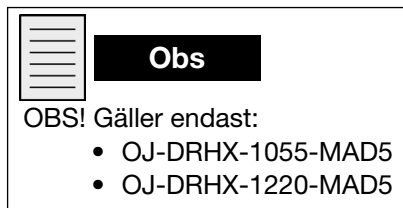
- Analog 0-10 V ingångsstyrsignal för hastighetskontroll via extern 0-10 V styrsignal.
- För potentiometrar, använd +12V DC-utgång på stift 6 för 0-10 V ingång på stift 2 (se fig. 13.16).



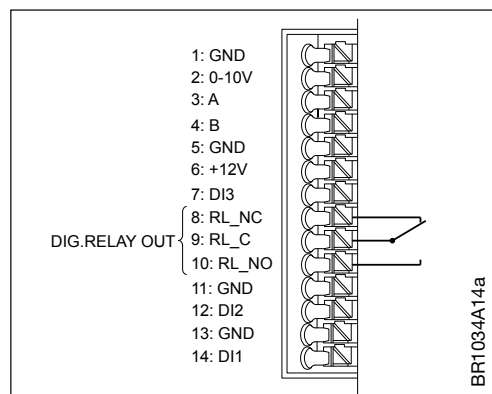
Figur 13.16

**13.17 Digitala reläutgångar**

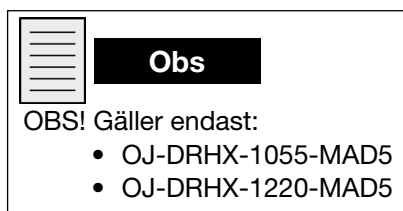
- OJ-DRHX är utrustad med en digital reläutgång som till exempel kan användas till larmsignaler (se fig. 13.17).
- Reläutgången är ett potentialfritt relä med växlingsomkopplare.
- Den fabriksinställda funktionen är ett larmrelä.
- Max. belastning är 2A/30 V DC/24 V AC.
- Terminals
9: RL_C och 8: RL_NC för larmsignal
9: RL_C och 10: RL_NO för start- eller körsignal



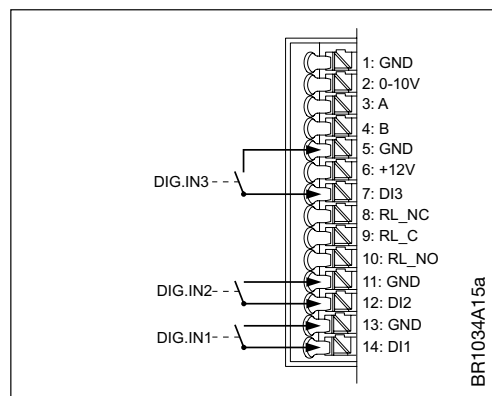
Figur 13.17

**13.18 Digitala ingångar**

- OJ-DRHX är utrustad med 3 digitala reläutgångar som t.ex. kan användas till larmåterställning (se fig. 13.18).



Figur 13.18



OJ:s fabriksinställningar är:

- DI1 = Larmåterställning
- DI2 = Koppla till externt rotorskydd
- DI3 = Signal från externt rotorskydd – se avsnitt 17



Den digitala ingångens funktioner kan konfigureras med RS-485 interface kommandon.

13.19 Stänga OJ-DRHX

- När alla elektriska anslutningar är gjorda, en funktionskontroll har slutförts och checklisten (se checklista, avsnitt 14) har fyllts i måste OJ-DRHX stängas igen.
- Placera kåpan på samma sätt som när den togs bort genom att placera den med en 135° vinkel och tryck försiktigt in den i det specialdesignade gångjärnet (se fig. 13.8.2)

- Stäng kåpan genom att trycka på den med måttligt tryck tills de specialdesignade snäpplåsen har hakat i ordentligt.
- Kåpan är inte ordentligt stängd förrän den inte kan öppnas utan verktyg.

14. Checklista – mekanisk och elektrisk installation

Innan OJ-DRHX strömsätts för första gången måste installationen och anslutningen kontrolleras.

Använd tabellen nedan som checklista.

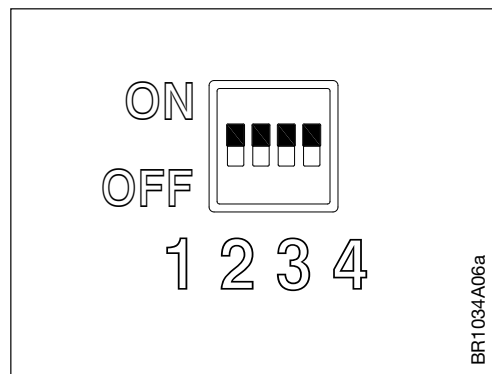
Poster som ska kontrolleras	Beskrivning av kontroll	✓
Slutförande	Kontrollera att hela installationen är klar att tas i drift, både elektriskt och mekaniskt, innan installationen strömsätts.	
	Kontrollera att inga människor eller djur befinner sig i närheten av rörliga delar.	
Produktöverensstämmelse	Kontrollera att uppgiften om nominell spänning på märkplåten på OJ-DRHX överensstämmer med den nominella nätspänningen som OJ-DRHX kommer att anslutas till.	
	Kontrollera att den valda stegmotorstorleken motsvarar det vridmoment som krävs för att kunna köra den aktuella rotorn.	
Mekanisk installation	Kontrollera att OJ-DRHX är korrekt och ordentligt fäst till en plan yta. Se avsnitt 12.1 i denna bruksanvisning.	
	Kontrollera att det finns en fri, obehindrad luftpassage till kylflänsarna i OJ-DRHX. Se avsnitt 12.1 i denna bruksanvisning.	
	Kontrollera att kåpan till OJ-DRHX har monterats korrekt och att båda snäpplåsen har hakat i ordentligt innan produkten strömsätts.	
	Kontrollera att alla oanvända kabelförskruvningar och andra oanvända öppningar är förslutna på lämpligt sätt i enlighet med tillämplig kapslingsklass.	
	Kontrollera att drivremmen är korrekt spänd och att rotorn kan rotera lätt och obehindrat med ett vridmoment som är lägre än det nominella vridmomentet för stegmotorn.	
	Se till att remmen inte har spänts mer än den högsta tillåtna vertikala belastningen på stegmotorns axel.	
Omgivningsförhållanden	Kontrollera att kraven på den omgivande miljön har uppfyllts. Kontrollera att temperatur- och övriga miljöspecifikationer följs. <i>Se tekniska specifikationer, avsnitt 23 i denna bruksanvisning.</i>	
Kablage	Kontrollera att alla kablar har monterats korrekt och att stegmotorn och styrkablar hålls åtskilda i separata kabelkanaler. Motorkabeln måste fästas till chassit på rotorn i hela dess längd	
	Kontrollera att alla kablar är ordentligt anslutna och dragavlastade och inte är vridna.	
	Kontrollera att alla kablar är fria från synliga skador i hela sin längd.	
Elektrisk installation	Kontrollera att kablar har förts in korrekt i OJ-DRHX och att kabelförskruvningarna är korrekt åtdragna.	
	Kontrollera om det finns några dåliga elektriska anslutningar, eftersom de kan orsaka överhettning och allvarlig skada på produkten och egendom.	
Nätspänning	Kontrollera att ledningarna för nätspänningen är korrekt anslutna till matningsplintarna: enfaser på plintarna "L", "N" och "PE" och trefaser på plintarna "L1", "L2", "L3" och "PE".	
	Kontrollera genom mätning av spänningen att det är rätt spänning på plintarna.	
Stegmotoranslutning	Kontrollera att förlängningskabeln är korrekt ansluten till OJ-DRHX-plintarna: "U", "V", "W" och "PE"	
Kontaktplintar, stegmotor och förlängningskabel	Kontrollera att kontaktterminalerna mellan stegmotorkabeln och förlängningskabeln är korrekt monterade och inkopplade. Kontakten är korrekt monterad när låshaken på båda sidor av kontakten på motorkabeln är i fast förbindelse med kontakten på förlängningskabeln.	
Styr- och signalledningar	Kontrollera att alla styrkablar är korrekt inkopplade i fjäderterminalerna och att styrkablar är ordentligt anslutna. (<i>A/D-styrning</i>)	
	Kontrollera att båda ändar av RS-485 Interface kabeln har anslutits till rätt kontakter. (<i>RS-485 Interface styrning</i>)	
Säkringar och krets brytare	Kontrollera att det aktiva kortslutningsskyddet är korrekt monterat och dimensionerat och att det uppfyller tillämpliga lokala och internationella direktiv och förordningar	
	Kontrollera att alla säkerhetsanordningar, inklusive kompletterande skydd, är funktionsdugliga och rätt inställda.	
Jordning	Kontrollera genom mätning av kontinuiteten att jordanslutningen är aktiv och att kontaktmotståndet uppfyller tillämpliga lokala och internationella direktiv och förordningar.	

15. Funktioner och inställningar

15.1 DIP-brytare – inställningar och funktioner

OJ-DRHX-serien är utrustad med 4 DIP-brytare för inställning av t.ex. stegmotorstorlek och maximalt motorhastighet (se tabell 15.1.1).

Tabell 15.1.1	DIP1	DIP2	DRHX 1055	DRHX 1220
1Nm motor	ON	ON	x	x
2Nm motor	OFF	OFF	x	x
4Nm motor	ON	OFF	–	x
8Nm motor	OFF	ON	–	x
	DIP3	DIP4		
Speed 1	OFF	OFF		
Speed 2	ON	OFF		
Speed 3	OFF	ON		
Speed 4	ON	ON		



Obs

*Med DIP3 och DIP4 i läge "OFF" kan max. hastighet skrivas över/minskas via RS-485 interface kommando eller via OJ-DRHX-PC-Tool. Vid andra inställningar/kombinationer på DIP3 och DIP4 är det DIP-inställningen som begränsar den maximala hastigheten. Dessa värden kan ändras i den användardefinierade filen (UDF) via OJ-DRHX-PcTool.



Varning

Felaktig inställning av DIP-brytaren för val av stegmotor och maximal motorhastighet kan leda till försämrad prestanda eller överbelastning av stegmotorn, med risk för överhettning och varaktig skada på stegmotorn och drivenheten.

15.2 Testning

OJ-DRHX-serien är försedd med en testfunktion i form av en inbyggd testknapp. Testknappen är placerad inuti drivenheten i det övre högra hörnet och måste användas med drivenheten öppen.

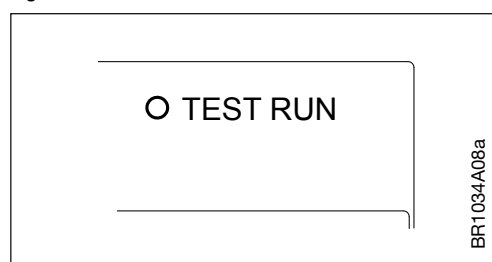
Testknappen har olika funktioner beroende på hur länge knappen trycks in:

1. Kort tryck < 1sek.: Drivenheten kommer att gå in i testläge och stanna i testläget tills knappen trycks in igen. Rotorn kommer att börja rotera i en sekvens från 0–100 varv per minut enligt den valda upprampningstiden och förblir på 100 varv per minut. Tryck på knappen en gång till för att lämna testläget och stoppa rotorn enligt den valda nedrampningstiden.
2. Tryck på knappen och håll den intryckt för att försätta drivenheten i testläget, där den förblir tills knappen släpps. Signalen till rotorn övergår till 100 varv per minut enligt den valda upprampningstiden.

Testknappen fungerar även när RS-485 interface styrning är aktiverad.

Observera att när du trycker på testknappen i mer än 20 sekunder kan kalibreringsfunktionen för det interna rotorskyddet aktiveras (se kapitel 15.15)

Figur 15.2



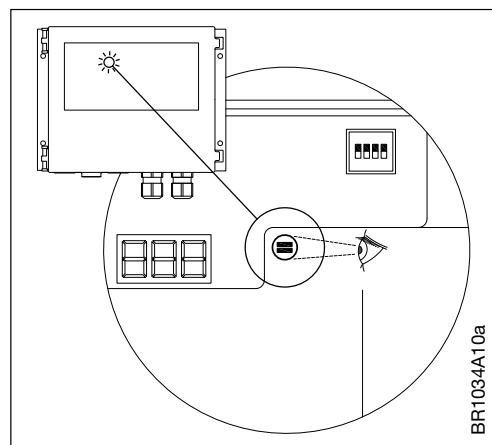
15.3 LED-indikator

OJ-DRHX-serien är försedd med en LED-indikator – se fig. 15.3.
LED-lampan kan ses både med öppen och stängd kåpa.
LED-indikatorns koder (se tabell 15.3)

Tabell 15.3	
LED-lampa	Status
OFF	Ingen spänning
Grön PÅ	Spänning föreligger
Blinkande grön	Giltig RS-485 interface kommunikation
Röd PÅ	Rotorn stoppad på grund av kritiskt larm
Blinkande röd	I drift med reducerad effekt
Orange PÅ	Testfunktion aktiverad
Blinkande orange	Renblåsningsfunktion aktiverad

OBS! Blinkande betyder att lampan är släckt i 100 ms och tänd i 100 ms (ms=millisekunder)

Figur 15.3

**15.4 Skärm**

Obs

OBS! Gäller endast:

- OJ-DRHX-1055-MAD5
- OJ-DRHX-1220-MAD5

Skärmen är synlig med öppen och stängd lucka.

Skärmen visar aktuell status för drivenheten, stegmotorn och rotorn. Se tabell 15.4.

Visning:

Tabell 15.4	
	Aktuellt varvtal för stegmotorn visas när stegmotorn är igång och ingen diameter har angivits för rotorn eller remskivan via OJ-DRHX-PC-Tool eller respektive motsvarande RS-485 interface register.
	Aktuell rotorhastighet visas när stegmotorn är igång och rotorns och remskivans diameter har angivits via OJ-DRHX-PC-Tool eller respektive motsvarande RS-485 interface register. <i>Skärmen växlar mellan vridmoment och varvtal med 2 sek. växlingsintervall.</i>
	Aktuellt vridmoment (Nm) <i>Skärmen växlar mellan vridmoment och varvtal med 2 sek. växlingsintervall.</i>
	Felkoder*: se betydelsen av individuella felkoder i avsnittet "Larm och felkoder" – se tabell 19.
	Reducerad prestanda på grund av överbelastning, överhettning eller annat fel eller överbelastning. Läs av det aktuella felet/larmet via RS-485 interface.
	Renblåsningsfunktion aktiverad

Tabell 15.4	
	Testfunktionen är aktiverad och stegmotorn mottar styrsignalen för maximal varvtalsrotation.
	Hållfunktion är aktiverad ("holding").
	Stegmotorn är i läget "STOPP"

15.5 0–10 V styrning

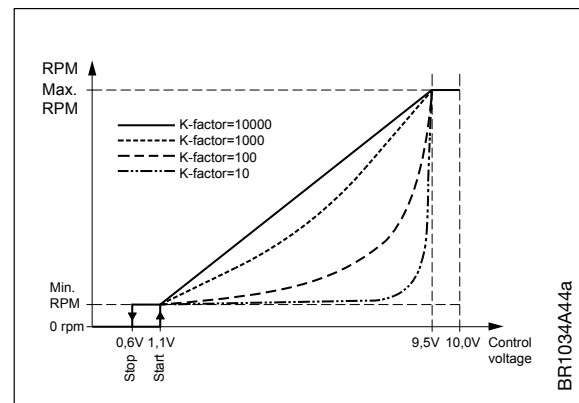
Obs

OBS! Gäller endast:

- OJ-DRHX-1055-MAD5
- OJ-DRHX-1220-MAD5

- OJ-DRHX är fabriksinställd för 0-10 V styrning.
- Detta kan ändras till en konstant RS-485 interface styrning via det motsvarande RS-485 interface registret (se RS-485 interface, avsnitt 15.6).
- Motorn startar när det finns styrsignal över 1,1 V (se fig. 15.5).
- Motorn stannar när styrsignalen är lägre än 0,6 V (se fig. 15.5).
- Motorn körs med maximal hastighet när det finns styrsignal över 9,5 V (se fig. 15.5). Maximal motorhastighet kan ställas in på antingen 150, 170, 200 eller 250 varv per minut med hjälp av en DIP-brytare (se avsnitt 15.1).
- Kompensation för icke-linjär värmeöverföring på rotorn kan uppnås genom att konfigurera en K-faktor. Det är därmed möjligt att uppnå en betydligt mer optimal värmeöverföring och bättre inställning (se fig. 15.5).
- K-faktorn konfigureras via RS-485 interface register eller via OJ-DRHX-PC-Tool.
- Standardmässig K-faktor konfigureras av tillverkaren till 100.

Figur 15.5



15.6 RS-485 interface styrning

- OJ-DRHX kan styras via Modbus eller BACnet MSTP kommandon enligt Modbus/BACnet MSTP protokollet (se separat dokument)
- Om en signal tas emot via RS-485 interface i startregistret och/eller hastighetsregistret kommer drivenheten att tillfälligt byta från 0–10 V-styrning till RS-485 interface styrning fram till nästa omstart.
- Om OJ-DRHX ska styras via RS-485 interface måste Coil Stat Bit register 8 ställas in på "0" = "RS-485 interface control" (se RS-485 interface protokoll)
- Övervakning av larm och status kan fortfarande göras via RS-485 interface, även om "RS-485 interface styrning" inte är aktiverad.

15.7 Rotationsövervakning

- Då stegmotorn och rotorn är mekaniskt anslutna via en drivrem är det nödvändigt att övervaka om rotorn roterar.
- DRHX-enheten är utrustad med två typer av rotorövervakningssystem. En traditionell extern optisk givare kan användas och den kan kopplas till de digitala ingångsportarna, eller så kan en nyutvecklad intern rotorövervakning användas.
- Om motorn inte längre drar runt rotorn på grund av slapphet eller en defekt rem kommer DRHX-drivenheten att utlösa ett larm för "rotorskydd".
- Fabriksinställningen är "internt rotorskydd".

- Det externa rotorskyddet kan aktiveras via digital ingång DI2 (fabriksinställning) eller via ett RS-485 interface kommando (se RS-485 interface protokoll).
- För extern rotationsövervakning måste ett externt rotorskydd vara installerat (se avsnitt 17: Tillbehör).
- Den interna rotorövervakningen kan avmarkeras genom att använda PC-verktyget

15.8 **Internt rotorskydd**

Det interna rotorskyddet övervakar korrekt rotationsriktning på rotorn genom att mäta motorströmmen och motorvarvtalet.

Var 10 sekund kontrollerar programvaran för rotationskontroll förändringarna i motorns varvtal efter ett kort byte av motorströmmen. Vid sex misslyckade kontroller utlöses en omstart.

Den standardmässiga DRHX-inställningen är fem omstartsförsök. Efter 5 minuter avges ett rotorskyddlarm.

Den interna rotorövervakningen fungerar automatiskt vid ett varvtal över 25 varv. För motorhastigheter under 25 varv per minut kommer typiskt den anslutna styrenheten (AHU-styrenhet) att hjälpa till. Om rotorn inte ger den önskade värmeåtervinningen kommer den anslutna styrenheten att begära en högre hastighet för att aktivera en högre värmeåtervinning.

15.9 **Boostfunktion**

- OJ-DRHX-serien har en inbyggd "Startfunktion" som automatiskt möjliggör en högre strömstyrka till motorn vid start.
- OJ-DRHX kan leverera upp till 150 % av den nominella strömmen (anges i mA) till stegmotorn vid start (max. 100 sek.)
- OJ-DRHX stoppar startfunktionen när inställd "starttid" på timern löper ut eller när stegmotorn har nått 50 % av maximal inställd hastighet.

15.10 **Renblåsningsfunktion**

- När drivenheten OJ-DRHX är inställd på "RS-485 interface" styrs renblåsningsfunktionen från luftbehandlingsaggregatets styrsystem.
- När OJ-DRHX styrs via 0–10 V-signal startar renblåsningsfunktionen automatiskt när stegmotorn har varit avstängd i 10 minuter.
- Stegmotorn kommer att köra ett antal varv (som standard 10) på låg hastighet, varefter stegmotorn stannar igen.
- Funktionen upprepas var 10:e minut när stegmotorn är avstängd.
- Funktionen förhindrar därmed mekaniska fel och deformation av rotorn.
- Antalet varv och repetitionsfrekvensen kan ändras genom att använda PC-verktyget.

15.11 **Hållmoment**

- För att förhindra att rotorn roterar på grund av luftflödet har OJ-DRHX en bromsfunktion som håller rotorn i ett fast läge.
- Denna bromsfunktion aktiveras automatiskt när motorn inte har driftsignal.
- Hållmomentvärdet är som standard inställt på 0 % och kan ändras med hjälp av PC-verktyget.
- Inställning av nivå för hållmoment kan ändras via RS-485 interface kommando, se avsnitt 18.4.
- Hållmomentet kan ställas in i % upp till 20 % vridmoment men bör endast ökas tills dess att rotorn stannar.

15.12 Visning av faktisk hastighet



Obs

OBS! Gäller endast:

- OJ-DRHX-1055-MAD5
- OJ-DRHX-1220-MAD5

- Under normal drift kommer drivenhetens skärm att visa stegmotorns eller rotns hastighet.
- Om inga värden har angivits för den faktiska storleken på remskivan och rotn kommer drivenhetens skärm att visa den aktuella hastigheten (varv/min.) för stegmotorn (se avsnitt 15.4).
- Om storleken på remskivan och rotn angivits via RS-485 interface Holding Register (se RS-485 interface protokoll) eller OJ-DRHX-PC-Tool kommer drivenhetens skärm att visa den aktuella hastigheten (varv/min.) för rotn.
- Remskivans storlek (ø mm) anges i Holding Register (se Modbus-protokoll) eller via OJ-DRHX-PC-Tool – anges i mm.
- Rotns storlek (ø mm) anges i Holding Register (se Modbus-protokoll) eller via OJ-DRHX-PC-Tool – anges i mm.
- Övriga displayvisningar – se avsnitt 15.4.
- Rotorhastigheten kan även avläsas via RS-485 interface registret – (se Modbus-protokoll).

15.13 Inbyggd skydd

- Om temperaturen i OJ-DRHX överskrider 95 °C kommer OJ-DRHX att försöka minska värmeutvecklingen genom att minska mängden tillförd ström till stegmotorn.
- OJ-DRHX har inbyggd strömbegränsning för skydd av stegmotor och kablar vilket betyder att OJ-DRHX inte kan leverera mer ström än den är inställd på.
- OJ-DRHX är kortslutningsskyddad mot fas-fas-kortslutning på OJ-DRHX-enhetens kontaktdon för stegmotorn (U, V, W).
- OJ-DRHX styringångar är skyddade mot kortslutning.

15.14 Detektion av blockerad rotor

Om rotns belastning är högre än nominellt maximalt vridmoment för DRHX och motorn kommer DRHX att utlösa ett larm för blockerad rotor.

Denna detektering beror på remmens spänning och friktionen mellan remmen och remskivan.

- En betydligt lägre spänning kommer att uppfattas som en trasig rem och utlösa larmet för internt rotorskydd, vilket leder till att DRHX stoppar motorn.
- En lägre remspänning kan minska friktionen mellan rem och remskiva och kan orsaka en lägre rotorhastighet än önskat om remmen slirar i remskivan.
- Beroende på motorns varvtal och friktionen mellan rem och remskiva kommer DRHX att avkänna denna felfunktion genom att observera motorns hastighetskrypning och systemets vibrationer.
- Högre krypningsvärde och vibrationer kommer typiskt att avkännas vid högre motorhastigheter.

15.15 Test och kalibrering för internt rotorskydd

1. Stäng av DRHX och ta av remmen från remskivan.
2. Slå på DRHX och tryck kort på testknappen > 1 sekund (höger för dip-brytare) för att starta testläget.
3. LED-lampan kommer att lysa med orange sken.
4. Vänta tills stegmotorn uppnått maximalt varvtal (begränsat till 100 varv/min.).
5. Efter att stegmotorn har uppnått maximal hastighet kommer systemet att börja utföra den interna rotorskyddsfunktionen. Stegmotorn kommer att accelerera med korta mellanrum var 10:e sekund (som bör vara möjligt att höra).
6. Om stegmotorn stannar och startar om efter en minut är det interna rotorskyddet korrekt kalibrerat. Tryck på testknappen i 2 sekunder för att avsluta testläget.
7. Om stegmotorn fortsätter att gå i mer än en minut måste en kalibrering köras.
8. Så omkalibrerar du: Tryck och håll in testknappen (10–20 sek.) tills LED-lampan blinkar orange.
9. Efter omkalibrering kan du stänga av DRHX och montera på remmen igen.

16. OJ-DRHX-PC-Tool – anslutning och funktioner

OJ-DRHX-serien kan konfigureras med hjälp av OJ-DRHX-PCTool, som via RS-485 gränssnittskabel genom att använda antingen RJ12-anslutningar eller fjäderterminaler.

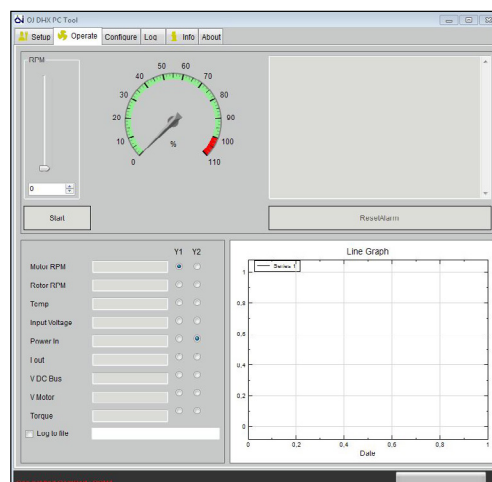
OJ-DRHX-PC-Tool är ett serviceprogram som är installerat på en standardmässig PC och som ger möjlighet att avläsa och konfigurera stegmotorers och drivenhetens parametrar, bl.a.:

- Status: Styrnings- och driftparametrar för ansluten OJ-DRHX
- Inställning: Ställa in applikationsinställningar
- Larm: Avläsning av larmlogg för ansluten OJ-DRHX
- RS-485 interface: Ändra RS-485 interface inställningar för OJ-DRHX
- Om: Avläsning av programversion och typ för ansluten OJ-DRHX
- Loggdata: Avläsning av loggfiler

OJ-DRHX-PC-Tool används uteslutande av rotor- och systemtillverkare.

Ytterligare information om OJ-DRHX-PC-Tool: se separat manual.

Figur 16.1



17. Tillbehör

Externt rotorskydd

- Ett yttre rotorskydd kan anslutas till OJ-DRHX som extra tillbehör.

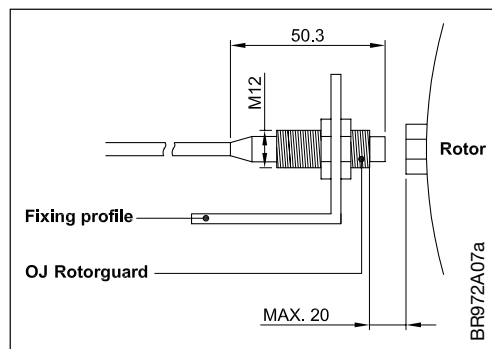
Mekanisk installation

- Rotorskyddet "OJ Rotor guard" är en induktiv sensor.
- En sensorplatta måste monteras på den roterande värmeväxlaren. Sensorplattan skall vara av metall, t.ex. en bultskalle, en skruv eller liknande. Se fig. 17.1.
- Max. sensorområde är 20 mm.
- En eller flera sensorplattor kan installeras på rotorn. Om fler än en sensorplatta monteras kommer drivenheten att motta motsvarande antal signaler per varv.
- Om du vill använda fler än en sensorplatta ska antalet sensorplattor anges i drivenheten med hjälp av OJ-DRHX-PC-Tool eller motsvarande i RS-485 interface registret – se RS-485 interface protokoll.
- Värdet i detta register kommer att användas vid beräkning av rotorns faktiska hastighet som visas i displayen.
- Om det faktiska antalet pulssignaler från rotorskyddet avviker från det beräknade antalet pulssignaler kommer ett larm om rotationsfel att utlösas.
- Detta är för att övervaka med avseende på slappa eller trasiga remmar.

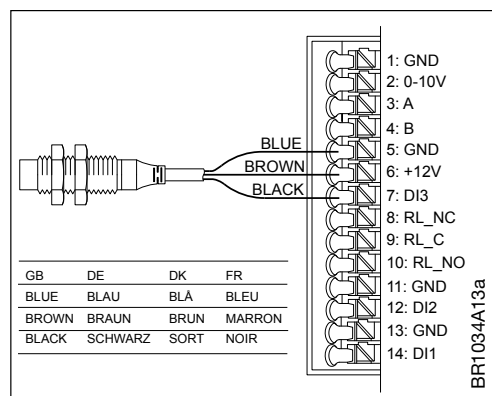
Elanslutning

- Om rotorn ska övervakas via ett externt rotorskydd bör det anslutas till terminal: "GND", "+12V" och "DI3" (se fig. 17.2).
- Rotorskyddet är en induktionssensor med tre ledare och levereras av OJ Electronics A/S som tillbehör.

Figur 17.1



Figur 17.2



18. Modbus

18.1 Inledning

- OJ-DRHX kan styras via Modbus RTU enligt Modbus-protokollet.
- OJ-DRHX är fabriksinställd för 0–10 V styrning.
- När OJ-DRHX avkänner en startsignal eller hastighetsbörvärde via Modbus, kommer OJ-DRHX automatiskt att växla tillfälligt till styrning via Modbus RTU. Därmed ignoreras ”0-10 V”-signalen. Funktionen återställs automatiskt när OJ-DRHX startas om.
- OJ-DRHX kan via Modbus-register låsas till att alltid styras via Modbus. Således kommer 0-10 V-signalen att ignoreras även när ingen aktiv Modbus-kommunikation avkänns.
- För att ändra och avläsa Modbus-register används OJ-DRHX-PC-Tool eller via t.ex. OJ-Air2WEB-användargränssnittet.



Varning

Värden ändras på eget ansvar:

Det är på eget ansvar att se till att värden och inställningar konfigureras så att ingen överbelastning eller skada orsakas stegmotorn eller rotern.

18.2 Modbus-kommunikation

- OJ-DRHX levereras med fabriksinställningen (se tabell 18.2.1):

Tabell 18.2.1			
	Inställningsområde	Enhet	Fabriksinställning
Adress	1–247	i/u	79 dec.
Baudhastighet	9,6, 19,2, 38,4, 57,6, 115,2 kBaud		38,4
Paritet	Ingen, jämn, udda	i/u	Ingen
Stoppbit/ar	0, 1, 2	i/u	2
Kommunikationstimeout	0–240	sek.	10

- OJ-DRHX stödjer följande kommandon (se tabell 18.2.2):

Tabell 18.2.2	
Funktionskod	Beskrivning
1	Read Coil Status
2	Read Input Status
3	Read Holding Registers
4	Read Input Registers
5	Force Single Coil
6	Preset Single Registers
8	Diagnostics. Sub-function 00 Only – Return Query Data (loop back)
15	Force Multiple Coils
16	Preset Multiple Registers

- Värden som skrivs till OJ-DRHX via Modbus avrundas till närmaste giltiga värde.

18.3 Detektion av aktiv Modbus

- OJ-DRHX upptäcker automatiskt giltig Modbus-kommunikation i Modbus-ingångar (RJ12-kontakt eller ”A” och ”B” på anslutningsplinten).
- OJ-DRHX kommer att först detektera kommunikationsparametrarna: ID 79, 38,4 – 8 – N – 2
- Alternativa kommunikationsparametrar kan ställas in med hjälp av Modbus-registret.
- Efter 10 sekunder utan att en giltig Modbus-begäran mottagits med standardparametrarna kommer DRHX att försöka upptäcka en Modbus-begäran med de alternativa parametrarna.

18.4 Modbus-protokoll

Det aktuella Modbus-protokollet är tillgängligt för nedladdning på www.ojelectronics.com

19. Larm och felkoder

OJ-DRHX har en inbyggd larmövervakning som övervakar optimal felfri drift och utlöser ett larm vid drift- eller prestandaproblem.

Larmen är antingen ”kritiska” larm eller ”icke-kritiska” larm.

”Kritiska” larm stoppar stegmotorn.

”Icke-kritiska” larm minskar stegmotorns prestanda.

Den inbyggda larmövervakningen stoppar OJ-DRHX.

Om larmsituationen passerar återställs larmet automatiskt och OJ-DRHX startas om.

Om maximalt antal omstarter (5 gånger/60 min.) överskrids måste larmet återställas.

Larmet kan återställas med ett RS-485 interface kommando.

Larmet återställs automatiskt när strömmen kopplas från längre än 60 sekunder.

Larm/felkod visas på skärmen (endast OJ-DRHX-1XXX-MAD5)

Larm kan avläsas via Modbus, se *Modbus-protokoll*

Översikt över larm/felkoder, se tabell 19.

Tabell 19			
Felkod	Larmöversikt	Larmprioritet	Aktivitet
E01	Larm från rotorskydd	”C”	”SA5”
E02	Matningsspänning för hög	”C”	”SA5”
E03	Matningsspänning för låg	”C”	”S”
E04	Strömmen till motorn kritiskt förhöjd, t.ex kortslutning i kabel, kontakt eller motor	”C”	”SA5”
E05	Intern temperatur i OJ-DRHX för hög (> 95 °C)	”NC”	”RP”
E06	Blockerad motor	”C”	”SA5”
E07	Ingen giltig RS-485 interface kommunikation >10 sek.	”C”	”S”
E08	Fasfel på stegmotorns strömförsörjning (U, V, W)	”C”	”SA5”
E09	Internt hårdvarufel	”C”	”S”

Exx: Larmkoder kan avläsas på skärmen – se avsnitt 15.4

Anmärkning: ”C” = kritiskt larm ”NC” = icke-kritiskt

”RP” = minskar prestandan

”SA5” = stegmotorn stannar efter 5 omstarter som orsakats av samma fel inom 60 minuter

”S” = stegmotorn stannar omedelbart

20. Underhåll

Under normala driftsförhållanden och belastningsprofiler är OJ-DRHX underhållsfri.



Var försiktig

Kylflänsarna kan bli mycket varma. (Max. 95 °C under normala driftsförhållanden.)



Varning

OJ-DRHX kan inte repareras på plats.

Försök aldrig reparera en defekt OJ-DRHX-drivenhet eller MRHX-motor.

Kontakta leverantören för att få en utbytesenhet.

Ytterligare tekniska uppgifter finns tillgängliga på begäran från leverantören eller OJ Electronics A/S.

21. Ansvar

Den här instruktionen måste följas, annars upphör tillverkarens ansvar.

Denna produkt får endast installeras av behörig personal eller personer som har fått lämplig utbildning.

Lämplig service och underhåll av den roterande värmeväxlarens system behövs för att säkerställa korrekt drift av produkten i allmänhet. Det måste vid var tid säkerställas att bandet sitter stramt för att säkerställa korrekt funktion av programvaruövervakningen av rotern.

Alla förändringar och modifieringar av den här produkten ska göra tillverkarens garanti ogiltig.

OJ påtar sig inget ansvar för eventuella fel i kataloger, broschyrer och andra trycksaker. OJ förbehåller sig rätten att ändra sina produkter utan föregående meddelande. Detta gäller även för produkter som redan orderlagts, förutsatt att sådana ändringar kan göras utan att efterföljande förändringar är nödvändiga i specifikationer som redan överenskommits. Alla varumärken i det här materialet tillhör respektive företag. OJ och OJ-logotypen är varumärken som tillhör OJ Electronics A/S. Alla rättigheter förbehålls.

22. Felsökning



Varning

Innan OJ-DRHX öppnas måste nätspänningen vara fränkopplad i minst 3 minuter för att säkerställa att det inte finns någon risk för farlig restström i elektroniska kretsar eller kondensatorer.

Om OJ-DRHX inte har någon driftsignal men ett naturligt luftflöde strömmar genom luftbehandlingsaggregatet och får rotern och därmed stegmotorn att rotera, finns det en risk att stegmotorn inducerar spänning i OJ-DRHX stegmotorterminaler, vilket gör dem farliga.

Vid service eller felsökning av stegmotorn: Stegmotorn kan bli mycket varm >60 °C.

Felsökning då OJ-DRHX styrs via A/D-signaler (0–10 V):

Symptom	Orsak	Åtgärd
Stegmotorn kör inte	Matningsspänning saknas	Kontrollera matningsspänningen (230 V AC) till OJ-DRHX plintarna "L" och "N" (nominell matningsspänning anges på märkplåten). LED-lampan lyser med konstant grönt sken – se avsnitt 15.3 för ytterligare LED-indikeringar.
		Kontrollera om kortslutningsskyddet har aktiverats.
		Kontrollera att andra komponenter inte har kopplat från matningsspänningen till OJ-DRHX.
	Dåliga elektriska anslutningar	Kontrollera de elektriska anslutningarna.
	Fel stegmotor till OJ-DRHX-uppsättningen	Kontrollera att DIP-brytaren är korrekt inställd för den valda stegmotorns storlek och hastighet.
	Driftsignal saknas	A/D-styrning: DRHX kan via RS-485 interface registret ställas in att motta en startsignal via en valfri digital ingång. Om denna funktion är vald ska du kontrollera att OJ-DRHX har en signal som är ansluten till "Start/Stop"-ingången – digital ingång Din1, -2 eller -3, beroende på inställningen.
	Styrsignal 0-10 V DC saknas	Kontrollera att OJ-DRHX mottar en signal >1,1 V på "0-10 V In".
	Aktivt larm	Avläs aktiva larm via skärmen, RS-485 interface register eller med OJ-DRHX-PC-Tool och ta bort orsaken till larmet.
	Stegmotorn har stoppats 5 gånger av det inbyggda stegmotorskyddet på grund av överbelastning eller annat larm	Återställ larmet genom att kortsluta "Alarm reset"-ingången – digital ingång Din1 eller Din2 beroende på inställningen. Larmet kan också återställas genom att bryta strömförsörjningen till OJ-DRHX och slå till den igen efter ca 60 sekunder.
	Defekt OJ-DRHX-styrning	Byt ut OJ-DRHX. Försök aldrig reparera en defekt OJ-DRHX-styrenhet. Kontakta din leverantör för byte/reparation.
	Defekt stegmotor	Byt ut stegmotorn
Stegmotorn kör i fel riktning	Fel fasföljd i stegmotorkabel	Byt 2 fasledningar på OJ-DRHX-stegmotorterminaler.
	Fel inställt RS-485 interface register	Rotationsriktningen kan också inverteras via RS-485 interface kommando eller med OJ-DRHX-PC-Tool.
OJ-DRHX stannar på grund av ett larm	Minst ett aktivt larm	Via skärm*, RS-485 interface eller med OJ-DRHX-PC-Tool avläses larmet och det fastställs vilket larm som har stoppat stegmotorn. *:Gäller endast modell med skärm (-MAD5)
		Återställ larmet genom att kortsluta "Alarm reset"-ingången – digital ingång Din1 eller Din2 beroende på inställningen. Larmet kan också återställas genom att bryta strömförsörjningen till OJ-DRHX och slå till den igen efter ca 60 sekunder.
	Larmet visas igen efter återställning	Använd OJ-DRHX-PC-Tool för att visa larmet och avgöra vilket larm som har stoppat stegmotorn.
		Åtgärda orsaken till att larm återaktiveras.
Rotorn stannar oavsiktligt (felkod: E01, skärmversion)	Internt rotorskydd avkänner en lös eller defekt rem	Spänn eller byt ut remmen
	Det interna rotorskyddet är felaktigt kalibrerat (se 15.8 för mer information)	Gör en omkalibrering (se 15.15)

Felsökning då OJ-DRHX styrs via RS-485 interface:

Symptom	Orsak	Åtgärd
Stegmotorn kör inte.	Matningsspänning saknas	Kontrollera matningsspänningen till OJ-DRHX-plintarna "L" och "N" (230 V AC)
		Kontrollera om kortslutningsskyddet har aktiverats.
		Kontrollera att andra komponenter inte har kopplat från matningsspänningen till OJ-DRHX.
	Dåliga elektriska anslutningar	Kontrollera de elektriska anslutningarna.
	Fel stegmotor till OJ-DRHX-uppsättningen	Kontrollera att DIP-brytaren är korrekt inställd för den valda stegmotorns storlek och hastighet.
	Driftsignal saknas	Kontrollera att OJ-DRHX kan ta emot en driftsignal. Coil Stat Bits Register 0X0001: Start/stopp för stegmotor (1=på)
	Ingen %-styrning från Modbus-RS-485 interface	Kontrollera RS-485 interface styrningen på RS-485 interface adressen: Holding registers; Register 3X0001: PrcSet 0-10000 (0-100%)
	Stegmotorn har stoppats 5 gånger av det inbyggda stegmotorskyddet på grund av överbelastning	Återställ larmet: Coil Stat Bits Register 0X0002: Återställ (1 puls = återställning). Larmet kan också återställas genom att bryta strömförsörjningen till OJ-DRHX och slå till den igen efter ca 60 sekunder.
	Defekt OJ-DRHX-styrning	Byt ut OJ-DRHX Försök aldrig reparera en defekt OJ-DRHX-styrenhet. Kontakta din leverantör för byte/reparation.
	Defekt stegmotor	Byt ut stegmotorn
Stegmotorn kör i fel riktning	Fel fasföljd i stegmotorkabel	Byt 2 fasledningar på OJ-DRHX-stegmotorterminaler.
	Fel inställt RS-485 interface register	Rotationsriktningen kan också inverteras via RS-485 interface kommando eller med OJ-DRHX-PC-Tool.
OJ-DRHX stannar på grund av ett larm	Minst ett aktivt larm	Via skärm*, RS-485 interface eller med OJ-DRHX-PC-Tool avläses larmet och det fastställs vilket larm som har stoppat stegmotorn. *:Gäller endast modell med skärm (-MAD5)
		Återställ larmet genom att kortsluta "Alarm reset"-ingången – digital ingång Din1 eller Din2 beroende på inställningen. Larmet kan också återställas genom att bryta strömförsörjningen till OJ-DRHX och slå till den igen efter ca 60 sekunder.
	Larmet visas igen efter återställning	Använd OJ-DRHX-PC-Tool för att visa larmet och avgöra vilket larm som har stoppat stegmotorn.
		Åtgärda orsaken till att larm återaktiveras.
Rotorn stannar oavsiktligt (felkod: E01, skärmversion)	Internt rotorskydd avkänner en lös eller defekt rem	Spänn eller byt ut remmen
	Det interna rotorskyddet är felaktigt kalibrerat (se 15.8 för mer information)	Gör en omkalibrering (se 15.15)

23. Avfallshantering

OJ-DRHX innehåller elektroniska komponenter och får inte slängas tillsammans med hushållsavfall.

OJ-DRHX måste bortskaffas i enlighet med lokala regler och föreskrifter.

OJ-DRHX uppfyller kraven på märkning av elektroniskt avfall i det europeiska WEEE-direktivet 2012/19/EU.



24. Tekniska specifikationer

	Typ	DRHX-1055-MNN5	DRHX-1055-MAD5	DRHX-1220-MNN5	DRHX-1220-MAD5
Moment	Nm	1,0/2,0	1,0/2,0	4,0/8,0	4,0/8,0
Effektstorlek	W	27,5/55		220	
Effektivitet	%	> 90%			
Strömförsörjning					
Spänning	VAC	1 x 230 V AC 50/60 Hz -10%/+10%			
Matningsström vid maximal belastning	A	0,6		1,2/2,4	
Effektfaktor (cos-phi) vid maximal belastning		0,65			
Motorutgång					
Nominell motoreffekt (på axeln) *1	kW	27,7/55	27,7/55	110/220	110/220
Motorhastighet	varvtal	0-250			
Nominellt motorvridmoment	Nm	1,0/2,0		1,0 / 2,0 / 4,0 / 8,0	
Boostmotorns vridmoment	Nm	2,5		5,0/10,0	
Frekvens	Hz	0-120			
Max. utspänning	Vrms	3 x 0 – 150V AC			
Max. utström	Arms	2,5	2,5	3,5	3,5
Skydd					
Max. säkring	A	10			
Motorutgång		Kortslutningsskyddad mellan faser			
Motor		Skyddad av strömbegränsning			
Impulsskydd		Transient skyddad av VDR			
Överspänningsskydd		Nej			
Överbelastningsskydd		Överbelastningsskydd, ström och temperatur			
Miljö					
Drifttemperatur	°C	-40°C till +40°C			
Starttemperatur	°C	-40°C till +40°C			
Förvaringstemperatur	°C	-40°C till +70°C			
Mått	mm	183 x 143 x 55			
Skyddsklass	IP	54			
Kapslingsmaterial		Plast			
Framkåpa		Plast			
Vikt	kg	0,9			
Luftfuktighet	% RH	10-95 %, icke-kondenserande			
Kylning		Självkylande			
Gränssnitt					
RS-485 interface protokoll		RS-485 interface (Baudhastighet: 9,6, 19,2, 38,4, 57,6, 115,2 kBaud) Standard: 38,4k baud, 1 stoppbit, icke-paritet			
RS-485 interface anslutning		2 x RJ12 och 3 x fjäderplintar			
RS-485 interface kabel		Max. 100 m			
7-segmentskärm		Nej	3	Nej	3
Analog In1		Nej	0-10 VDC, 100 % @ 9,5 V DC +/-2 %	Nej	0-10 VDC, 100 % @ 9,5 V DC +/-2 %
Analog Out1		Nej	+10 V DC	Nej	+10 V DC
Digital In1 (intern pull-up)		Nej	Start/stopp (konfigurerbart)	Nej	Start/stopp (konfigurerbart)
Digital In2 (intern pull-up)		Nej	Larmåterställning (konfigurerbar)	Nej	Larmåterställning (konfigurerbar)
Digital In3 (intern pull-up)		Nej	Extern rotorskydd (konfigurerbart)	Nej	Extern rotorskydd (konfigurerbart)
Digital Out1		Nej	Nej	Nej	Nej
Larmrelä		Nej	SPDT-relä 1A 30VDC/24VAC	Nej	SPDT-relä 1A 30VDC/24VAC
Grön LED		På: Ström ansluten Blinkande: Aktiv RS-485 interface kommunikation			
Röd LED		Blinkande: Larm, men fortsatt i drift Lyser konstant: Allvarligt larm – stanna motorn			
DIP-brytare		4	4	4	4
Roterande brytare		Nej	Nej	Nej	Nej
Tillvalsmodul		Nej	Nej	Nej	Nej
Funktioner					
Teknik		Sinusformad back-EMF-signal som styrs via fältorienterad styrning (FOC)			
Upprampningstid	sek.	15-300			
Nedrampningstid	sek.	15-300			
Larm		Ja			
Larmåterställning		Via digital ingång, RS-485 interface eller genom att stänga av enheten i mer än 60 sekunder			
Renblåsning	sek.	Ja			
Servicedatalogg		Drifttimmar, larm, belastning, programvaruversion, max. temp., max. motorspänning, max. motorström, max. rippelspänning, max. rippelström			
Uppdatering av programvara		Ja, via seriellt gränssnitt			
Kortslutningsskydd		Ja			
EMC-filtrer		Integrerat			
Godkännanden					
EMC		EN 61800-3 (C1 & C2)			
LVD		EN 61800-5-1			
Produktstandard		EN 61800 del 2			
RoHS-direktivet		Ja			
Produktgodkännanden		CE			
Obs! Uppgifterna gäller vid: nominell matningsspänning och vid +25 °C omgivningstemperatur *1: IO-tillvalsmodul är monterad som standard					

	Typ	MRHX-3P01N-03C5	MRHX-3P02N-03C5	MRHX-3P04N-03C5	MRHX-3P14N-03C5
Moment	Nm	1,0	2,0	4,0	8,0
Effektstorlek	W	27,5	55	110	220
Vikt	kg	≈ 1,4 kg	≈ 2,4 kg	≈ 3,5 kg	≈ 5 kg
Tättningsgrad	IP	54	54	54	54
Drifttemperatur	°C	-40 °C till +40 °C	-40 °C till +45 °C	-40 °C till +45 °C	-40 °C till +45 °C
Förvaringstemperatur	°C	-40 °C till +70 °C	-40 °C till +70 °C	-40 °C till +70 °C	-40 °C till +70 °C
Mått	mm	56 x 56 x 97	85 x 85 x 67	85 x 85 x 97	85 x 85 x 156
Axeldiameter	mm	12	12	12	12
Kabellängd (med kontakt)	m	0,3	0,3	0,3	0,3
Max. radiell kraft (20 mm från flänsen)	Nm	75	250	250	250
Max. axiell kraft	Nm	15	60	60	60